

深圳市第十三届职工技术创新运动会暨2023年深圳技能大赛—智能汽车维修工职业技能竞赛初赛理论题库

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
1	驾驶员ACC功能设置的车间距是指 ( )。	单选题	A	前车尾部与本车头部之间的距离	前车尾部与本车尾部之间的距离	前车头部与本车尾部之间的距离	前车头部与本车头部之间的距离		
2	先进驾驶辅助系统主要分为两大类：信息辅助类和控制辅助类，以下不属于信息辅助类的是 ( )。	单选题	D	前方交通穿行提示	盲区监测	智能限速提醒	交通拥堵辅助		
3	AEB自动紧急制动的描述的正确 ( )。	单选题	A	驾驶员踩下刹车，功能解除	国家强制安全标准	属于信息辅助类	上电默认开启		
4	盲区监测系统(BSD)通过 ( ) 来监测本车侧后方盲区区域,并获取目标位置、相对速度、行驶方向等信息。一旦监测到有车辆处于视角盲区位置或以很快的速度从后面接近本车,通过车辆外后视镜上的警告信号、声音等声光等形式来提醒司机注意。报警类型包括CAN通信和IO电平输出;同时可以接入车身信号进行综合分析处理,最后输出报警信号,报警信号包括一级报警和二级报警。	单选题	B	前摄像头	前毫米波雷达	侧向摄像头	激光雷达		
5	智能决策层的主要功能是接收环境感知层的信息并进行融合,对道路、车辆、行人、交通标志和交通信号等进行识别、决策分析和判断车辆驾驶模式及将要执行的操作,并向 ( ) 输送指令。	单选题	C	环境感知层	信息融合层	控制和执行层	以上都不是		
6	激光雷达以激光作为载波,激光是光波段电磁辐射,波长比微波和毫米波 ( )。	单选题	B	长	短	一样长	以上均不对		
7	除了部分娱乐系统的数据用的以太网,特斯拉的其他基本都是用标准CAN2.0,整车有257个CANID.,在CAN网关上,采用标准的CANBUS 11bit ( ) 的速率。	单选题	D	500g	500bit	500l	500k		
8	当汽车发生 ( ) 维修项目需要对毫米波雷达后市场类标定。	单选题	D	碰撞	更换风挡玻璃	更换电池	喷漆		
9	下列 ( ) 位置是激光雷达安装的位置。	单选题	B	车顶前部	传统大灯位置	倒车镜上	后保险杠		
10	激光雷达随着时间增加,其 ( ) 会等参数性能就会下降。	单选题	A	测距能力	精度	角分辨率	功耗		
11	在智能汽车控制中,GPS接收装置的作用是 ( )。	单选题	C	场景识别	交通信号识别	车辆定位	测距		
12	通过使用IMU和里程计传感器数据来消除由全球定位系统(GPS)中断或GPS信号块引起的系统漂移,从而提高了此类驾驶场景中的定位鲁棒性和完整性性能.IMU的是 ( )	单选题	A	惯性测量单元	组合仪表	人机交互	中控屏		
13	智能驾驶的控制过程中,决定车辆横向运动参数的是在 ( ) 阶段。	单选题	C	路径规划	环境感知	预测	决策		
14	对驾驶员脸部、眼部、体态等细节特征进行智能分析,帮助准确识别是否存在疲劳驾驶。可结合车速、连续驾驶时长、驾驶时间段等维度,定义出疲劳监测等级报警策略,如:轻度疲劳、中度疲劳、高度疲劳,便于在不同的商用车使用场景下应用。各维度参数均可灵活定义。该功能叫做 ( )。	单选题	A	DMS	ACC	AHB	LKA		
15	激光雷达结构中主要用来接收返回光强度信息的部件是 ( )。	单选题	C	激光发射器	扫描与光学部件	感光部件	以上均不对		
16	M5智驾版还搭载了3个毫米波雷达、11颗高清摄像头及12个超声波雷达,可实现对动静目标(含不规则物体)的感知。其中超声波雷达多用于精准测距,基本原理是通过测量超声波发射脉冲和接收脉冲的时间差,结合空气中超声波传输速度计算相对距离。常见的超声波雷达安装于 ( ) 上,用于测量汽车前后障碍物;安装于汽车侧面,用于测量侧方障碍物距离。	单选题	A	汽车前后保险杠	汽车驾驶室内	汽车车顶	汽车发动机缸体上		
17	关于大众ID4电动汽车通讯协议 不包括 ( )	单选题	D	LIN	CAN	CAN FD	蓝牙		
18	以小鹏车道偏离报警系统为例,小鹏P7打开车道辅助时,方向盘会通过抖动的方式来提示目前车辆压线,减少驾驶员在开车时低头看仪表盘的频率。该人机交互方式为 ( )。	单选题	B	视觉+语音	视觉+触觉	语音+手势	视觉		
19	下列不属于信息类高级辅助驾驶的是 ( ) 应用场景。	单选题	D	交通信号识别	车道偏离预警	盲点监控预警	车道保持		
20	智能底盘控制方向不包括 ( )。	单选题	C	横向	纵向	垂向	南北向		
21	问界M5智驾版搭载了华为高阶智能辅助驾驶解决方案ADS2.0,在拥有1个激光雷达、3个毫米波雷达、11颗高清摄像头和12个超声波雷达,其感知部分可以用 ( ) 表示。	单选题	A	1L3R11V 2	1R3L11V 4	1L3V11R	1V3R11V		
22	( ) 是长城汽车智能底盘上的五大核心执行系统。	单选题	A	转向、制动、换挡、油门和悬挂	转向、制动、换挡、油门和感知系统	转向、制动、换挡、车内氛围渲染	转向、制动、换挡、油门和智能座舱		
23	智能汽车车辆前后左右上下共 ( ) 个自由度的运动控制。	单选题	C	1	4	6	12		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
24	电子机械线控制动系统(EMB)不同于采用液压系统的EHB线控制动系统,长城汽车电子机械线控制动系统使用电机直接夹紧摩擦片,从而取代了EHB线控制动系统中的( )四大部件。	单选题	A	ESP、ibooster、液压管路和EPB	ESP、BMS、液压管路和EPB	ESP、ibooster、液压管路和EPB	MUC、ibooster、APA和EPB		
25	比亚迪e平台3.0已经向域控制演进,其硬件方面采用由( )组成的域控架构,支持高阶智驾辅助,通过CPU融合,算力提升30%,人机交互效率提升50%。	单选题	B	动力、舒适、车身、驾驶	动力、车控、座舱、驾驶	动力、信息、座舱、空调	电池、电机、电控、充电		
26	iTAC是一个控制电机扭矩输出的工具。它能根据驾驶员需求,结合车身姿态、车轮状态等信息,动态调整前后轴电机的扭矩分配,从而帮助电动车提升操控稳定性、驾驶安全性。下列比亚迪哪个车型采用了( )Itac。	单选题	C	E5	E6	K8	汉DM		
27	长城汽车智能驾驶采用了( )3重备份设计,三冗余设计+跨系统冗余达成行业最高系统功能安全等级ASIL D。	单选题	A	传感器、控制器、执行器	逆变器、控制器、执行器	制动器、转向器、变速器	冷却器、空压机、散热器		
28	所谓行泊一体,通俗而言就是将( )功能集成在一个域控制器上。相较于此前行车和泊车分别开发的模式,其优势通过传感器等硬件的复用,大大节约成本,同时软件配置更加灵活,功能迭代开发效率也可有效提高。	单选题	A	智能驾驶与自动泊车	电驱动系统和电池系统	组合仪表与语音输入系统	电机控制与OBC		
29	手动的在超声波雷达的测量区域内的某个位置放置一个待检测的障碍物。获取超声波雷达测量的该障碍物的距离。另外,也手动地用尺子测量该障碍物到超声波雷达的距离。然后超声波雷达的测量精度不在要求的精度范围内这种标定方法叫( )。	单选题	A	下线标的	售后标定	手动标定	自动标定		
30	舱驾一体化逐渐成为发展趋势,( )进行跨域融合,即先将部分域的功能集成到一个高性能计算单元内,再逐渐聚合更多的功能域。舱驾一体化则是将座舱域和智能驾驶域进行跨域融合,形成舱驾一体域控制器。	单选题	A	座舱域、智驾域、动力域、底盘域、车身域	座舱域、动力域、底盘域、车身域	座舱域、智驾域、动力域、车身域	座舱域、智驾域、动力域、底盘域		
31	小鹏P7 2023款480E毫米波雷达的数量( )。	单选题	C	1个	3个	5个	2个		
32	( )均属于汽车操作安全的一个部分,同时这三项安全技术也一起并成为智能网联汽车操作安全性的“安全三剑客”。	单选题	A	功能安全	预期功能安全	信息安全	ABC		
33	全景影像系统有两种显示方式,一种为单一摄像头的显示画面(Single View),另一种为全景影像显示画面(All-round View)。其中只会显示前、后、左、右侧全景影像摄像头之中任一侧所拍摄的单一方向画面的是( )。	单选题	A	Single View	right· View	left View	All-round View		
34	全景影像系统有两种显示方式,一种为单一摄像头的显示画面(Single View),另一种为全景影像显示画面(All-round View)。其中同时显示四个全景影像摄像头所拍摄到的影像的是( )。	单选题	D	Single View	right· View	left View	All-round View		
35	代客泊车,记忆泊车,遥控泊车,自动泊车的英文缩写按上述顺序排列为( )。	单选题	D	AVP APA RPA VPA	AVP RPA VPA APA	APA VPA RPA AVP	AVP VPA RPA APA		
36	汽车自适应巡航控制系统的电子控制单元通过计算实际车距和安全车距之比及( )的大小,选择( )方式。	单选题	B	相对速度,加速	相对速度,减速	绝对速度,加速	绝对速度,减速		
37	当前向碰撞预警系统探测到有碰撞风险时,采取措施的责任人是( )。	单选题	A	驾驶员	负责驾驶控制模块	交警	教练		
38	AEB针对静止车辆与运动车辆的车速工作区间是否相同( )。	单选题	B	相同	不相同	没有关联性	没有速度限制		
39	通常开门预警系统的报警可分为两级,有开门碰撞风险时,同侧车门未打开触发一级报警,状态警示灯常亮/闪烁;当系统检测到同侧有车门打开,则会启动二级报警,( ),当风险解除后,报警停止。	单选题	C	状态指示灯常亮/闪烁	发出警示音提示	状态指示灯常亮/闪烁并 发出警示音提示	主动采取制动措施		
40	汽车ota的意思是空中下载技术,全称Over-The-Air technology。通过移动通信的接口实现对软件进行远程管理,传统汽车的软件升级的方法是( )到4S店通过整车obd对相应的ecu进行软件升级。	单选题	C	全寿命期不升级	通过车载移动网络进行软件升级	到4S店通过整车obd对相应的ecu进行软件升级	车主自己通过整车obd对相应的ecu进行软件升级		
41	( )为执行系统的核心功能,目前全球领先的一级供应商依靠成熟的底盘控制技术和规模效应,在线控制动领域占据主导地位,且在底盘控制通讯协议及接口不对外开放。形成了一定程度的行业壁垒。	单选题	A	线控制动	转向	油门	换挡		
42	分布式架构下,ACC、AEB这些功能是跟传感器中的MCU( ),彼此之间也是割裂的。	单选题	A	绑定的	独立的	公共的	共享的		
43	理想ONE的车内还配备了可以给小朋友讲故事的智慧功能,该功能属于智能座舱中的哪个子功能?	单选题	D	360影响	远程车控	车辆个性化设置	服务出行		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
44	HUD是抬头显示的简称,又被叫做平视显示系统,是指以车辆驾驶员为中心、盲操作、多功能仪表盘。它的作用,就是把 ( ) 等重要的行车信息,投影到驾驶员前面的风挡玻璃上,让驾驶员尽量做到不低头、不转头就能看到时速、导航等重要的驾驶信息。	单选题	A	时速、导航	点歌信息	侧方来车信息	来电话的号码		
45	单踏板模式, 是基于制动能量回收系统而开发的辅助配置, 它是指驾驶员可以通过一个加速踏板控制车辆的加速和减速, 踩下踏板即加速, 抬起踏板则是刹车, 制动能量回收与单踏板模式都是新能源车的新技术之一。在特斯拉model3的菜单栏里的“踏板与转向”中, 点击“停止模式”即可设置“单踏板模式”。选择“保持”即可开启单踏板模式, 选择“缓行”即可关闭单踏板模式。下列操作正确的是 ( ) 。	单选题	B	点击“停止模式”即可设置“单踏板模式”。选择“缓行”即可开启单踏板模式, 选择“缓保持”即可关闭单踏板模式。	点击“停止模式”即可设置“单踏板模式”。选择“保持”即可开启单踏板模式, 选择“缓行”即可关闭单踏板模式。	点击“停止模式”即可设置“单踏板模式”。选择“保持”即可关闭单踏板模式, 选择“缓行”即可打开单踏板模式。	点击“停止模式”即可设置“双踏板模式”。选择“保持”即可开启单踏板模式, 选择“缓行”即可关闭单踏板模式。		
46	比亚迪汉的转向角度传感器以及ACC校准功能, 其须在完成车轮定位 ( ) 进行, 而且某些不同的特殊功能间也有先后顺序。 ( ) 。	单选题	A	之后	之前	同时	前后都可以		
47	智能化车辆运动控制技术包括基于驱动、制动系统的 ( ) 运动控制, 基于转向系统的横向运动控制, 基于悬架系统的垂向运动控制, 基于驱动/制动/转向/悬架的底盘一体化控制, 以及利用通信及车载传感器的车队列协同和车路协同控制等。	单选题	A	纵向	减速	加速	匀速		
48	随着空气悬架、电子控制稳定系统、高级驾驶辅助系统(ADAS)的应用, 四轮定位的作业流程增加了许多新的要求, 如在定位前因标准高度的调整与定位后车辆的几何参数的变化, 需使用诊断设备与ADAS校准设备对这些系统进行 ( ) 。	单选题	C	匹配	校准	初始化	ABC都是		
49	平行驾驶系统通过流媒体编解码技术及CAN总线通信技术, ( ) 可实现对远距离车辆实时远程监控/远程接管的 ( ) 。	单选题	A	平行驾驶员	公安交警	教练	主机厂售后服务人员		
50	高精地图与传统电子地图的主要区别是: 高精地图的使用者是 ( ) , 传统电子地图的用户则是 ( ) 。	单选题	A	自动驾驶系统、人类驾驶员	人类驾驶员、自动驾驶系统	交通警察、人类驾驶员	汽车制造厂、人类驾驶员		
51	算力是通过对信息数据进行处理、实现目标结果输出的能力, 算力用 ( ) 标识。	单选题	B	比特	TOPS	波特率	带宽		
52	域控制器的核心发展是芯片的计算能力快速提升, 公用信息的系统组件, 能在软件中分配和执行, 可实现以足够的资源快速响应完成客户需求, 具备 ( ) 等优势。	单选题	B	平台化	兼容性	集成高和性能好	ABC都是		
53	HUD可谓是“属于汽车的智能眼镜”。应用于汽车的HUD要求所产生的投影画面呈现在 ( ) , 通过这样的设计, 免除了人眼的焦距调整。	单选题	A	道路上	聚焦于车内	挡风玻璃	驾驶员的眼睛上		
54	人机交互内容分为两大部分: 人对车的操控和车对人的显示与提示。人对车的操控, 包括 ( ) 两方面。	单选题	A	功能设置、介入接管	加速、制动	加速、转向	转向、制动		
55	线控底盘主要有五大系统, 线控转向和 ( ) 是面向自动驾驶执行端方向最核心的产品。	单选题	A	线控制动	线控换挡	线控油门	线控悬挂		
56	智能座舱的功能的开关内容有开启与关闭、激活与退出; 开关方式有软开关、 ( ) 、硬开关、 ( ) 、声控开关等。当前的主流做法是通过车机界面的软开关, 实现功能的开启与关闭, 再通过方向盘的硬开关, 实现功能的激活与退出。	单选题	A	触摸开关、物理开关	按键开关、拨动开关	键盘开关、旋钮开关	旋钮开关、推拉式开关		
57	特斯拉通过右侧拨杆的拨动次数, 激活不同级别的自动驾驶功能; 蔚来则通过方向盘左侧的不同按键, 来激活ACC、HWA、NOP等功能。这样设计的好处在于 ( ) 。	单选题	A	容易操作, 不分散驾驶员注意力	美观	法规要求	人机工程的需要		
58	除了触摸开关和物理开关外, 人机交互还引入了声控开关, 但是出于功能安全方面的考虑, 目前声控开关极少用于智能驾驶功能, 多与 ( ) 相关。	单选题	D	转向系统	制动系统	动力系统	舒适性和娱乐功能		
59	后毫米波雷达模块输出值与真实值存在固定偏差。要修正这个固定的偏差, 理论上只需要对比一个已知方位的目标的雷达探测输出结果和真实方位, 即可以消除该固定偏差。这个已知固定目标叫做 ( ) 。	单选题	A	角反射器	靶标	光栅板	激光测距仪		
60	角反射器在支架上的高度可调且能锁紧, 调节范围为 ( ) 。	单选题	B	0.1m-0.5m	0.5m-1m	1m-1.5m	1.5m-2m		
61	为顺应智能网联汽车的发展, 实现中国汽车产业的蓬勃发展, 汽车底盘产业亟需加速变革, 充分发挥底层匹配和支撑作用。第一, 要加快传统汽车底盘向智能底盘的技术变革。发展智能网联汽车, 一方面需要底盘具备线控功能, 另一方面要求底盘具备一定的 ( ) , 特别是针对自动驾驶域的冗余备份等能力。	单选题	D	耐久性	可靠性	成本优势	失效运行能力		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
62	电动汽车智能底盘路线图包括（）部分：第一部分智能底盘总体技术路线图，第二部分乘用车智能底盘技术路线图，第三部分商用车智能底盘技术路线图，第四部分线控制动与线控转向技术路线图，第五部分开发测试平台与标准规范技术路线图。	单选题	C	1	3	5	7		
63	车道保持辅助（LKA）系统属于智能驾驶辅助系统中的一种。它可以在车道偏离预警系统的基础上对刹车的控制协调装置进行控制。如果车辆识别到接近的标记线并可能脱离行驶车道，会通过（）的振动，或者声音来提请驾驶员注意。	单选题	A	方向盘	发动机	车辆	轮胎		
64	与传统汽车底盘相比，智能底盘有两个重要的变化，一是要具备认知、预判和控制车轮与地面间相互作用的能力；二是随着自动驾驶等级的提高、驾驶员作用的（），智能底盘要具备管理运行状态的能力。	单选题	A	逐步减弱	逐步强化	没有变化	马上退出		
65	疲劳驾驶预警系统（BiologicalAerosol Warning System，英文缩写BAWS）是利用驾驶员的（）、眼部信号、头部运动性等推断驾驶员的疲劳状态，并进行提示报警和采取相应措施的装置，是对行车安全给予主动智能的安全保障系统。	单选题	A	面部特征	心理特征	生理特征	健康特征		
66	（）是指针对自动驾驶及相关功能专门设计的运行条件，包括但不限于道路类型、行驶区域、速度、环境等。一台车的自动驾驶系统只能在高速上使用，它可以自动保持车道、自动超车、自动跟车、自动让行、自动通过ETC、自动上下匝道等，但到了城市里复杂路况超出范围，就无法完全自动驾驶了。	单选题		ODD	MPI	City NGP（CA）	NOA		
67	在城市环境中，City NGP智能导航辅助驾驶工具可实现在无障碍城市道路上的无缝行驶。一旦用户输入目的地并激活该工具，车辆就会在选定的车道内保持其位置，执行必要的车道变换或超车操作，在道路上和路外合并，绕过静止车辆或障碍物，识别并通过交通灯交叉口，从输入的A点前往B点的途中，绕行环路、避开施工区、避开行人和非机动车。	单选题	B	ODD	MPI	City NGP（CA）	NOA		
68	凭借辅助驾驶功能，M5可以并入和驶出高速公路坡道，成功率高达98.86%。可靠的远程驾驶系统的平均每次干预里程（）高达114公里，可与经验丰富的驾驶员相媲美。	单选题	B	ODD	MPI	City NGP（CA）	NOA		
69	华为汽车品牌Aito发布的M5智驾版首次搭载了华为第二代自动驾驶系统ADS 2.0，该系统提供了由多种传感器组成的全面融合感知系统，可提供360度覆盖。该融合感知系统由1个激光雷达、3个毫米波雷达、11个摄像头组、12个超声波雷达组成，探测距离可达200米。Aito M5采用基于融合BEV感知能力的网络技术，可以识别标准障碍物白名单之外的物体。与道路拓扑推理网络相结合，无论有没有地图，Aito M5都可以高效驾驶，并且无论如何都能看到、理解和导航。该感知系统可以缩写成（）。	单选题	D	1R11V3L	11R1V3L	3R11V1L	1R3V11L		
70	相比ONE，理想L9各方面都有了升级：新的座舱屏幕、双8155、AD Max辅助驾驶系统、更大的电池、电机、空间等等；另一方面还包括L9发布会上还有一些参数尚未披露，比如车身刚度；以及根据我们实际的体验，L9的外观、内饰设计都挺「素」，和价位、外部舒适配置等形成了一定反差。L9Max搭载的AD Max共有11个摄像头、8个激光雷达，1个激光雷达；该车的感知系统可缩写成（）。	单选题	A	1R11V8L	11R1V8L	8R11V1L	1R8V11L		
71	小鹏G9搭载了2颗智能辅助驾驶芯片、2个激光雷达、5个毫米波雷达、12个超声波雷达、12个摄像头。该车的感知系统可缩写成（）。	单选题	D	12R5V12L	2R5V12L	5R2V12L	2R12V5L		
72	理想汽车展示了其城市NOA（导航辅助驾驶）和通勤NOA功能。其中，在城市NOA方面，理想汽车采用不依赖高精地图的技术路线。据了解，理想汽车引入Neural Prior Net（），通过云端大模型对复杂的路口特征进行提取，在车辆经过路口时与车端的实时BEV特征融合，增强车端的实时感知。	单选题	A	NPN	MPI	City NGP（CA）	NOA		
73	L9是理想第一次使用英伟达芯片，这套名为「AD Max」的智能驾驶，心脏由两块Orin X芯片组成，508TOPS。TOPS的意思是（）。	单选题	A	算力	价格	功率	带宽		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
74	理想 L9 中，采用了 3D ToF + 语音交互融合的方式，手指向遮阳帘，同时说「打开这个」，遮阳帘可以自动打开。对于一个按键就能打开遮阳帘的操作，这种场景似乎并没有太多的吸引力，但这背后是与融合的能力，这种能力为座舱交互创造了更多的可能性，比如在提升交互准确率方面。	单选题	B	语音交互	手势交互车路通讯	视觉交互	情感交互		
75	智能汽车测试过程中所处的地理环境、天气、道路、交通状态及车辆状态和时间等要素的集合叫做（）。	单选题	A	测试场景	测试动态	测试任务	测试规程		
76	（）是全球定位系统的简称，是美国国防部为了军事定时、定位与导航的目的而发展起来的。	单选题	A	GPS	CDMA	DGPS	GLONASS		
77	车道偏离预警（LDW）是一种通过报警的方式辅助驾驶员减少汽车因车道偏离而发生交通事故的系统。车道偏离预警系统由抬头显示、摄像头、图像处理芯片、控制器以及传感器等组成，当系统检测到汽车偏离车道时，传感器会及时收集车辆数据和驾驶员的操作状态，然后由（）发出警报信号。	单选题	A	控制器	图像处理芯片	发动机	传感器		
78	半自动泊车辅助系统通过传感器识别合适的停车位并自动控制车辆转向系统，使驾驶员无需操控（），仅需按照组合仪表上的提示信息操控车辆，即可驶入停车位。	单选题	B	刹车踏板	方向盘	油门	档位		
79	全自动泊车一个是通过（）感知车位，半自动泊车一个是通过（）辅助选择车位。	单选题	D	自动、人工	人工、自动	远程操作人员、远程操作人员	人工、高清地图导航		
80	全自动泊车一般用（）进行感知是（）感知车位，半自动泊车用（）进行感知。	单选题	A	超声波雷达和摄像头、超声波雷达	超声波雷达、超声波雷达和摄像头	毫米波雷达、激光雷达	毫米波雷达、超声波雷达		
81	自动泊车过程大致可包含以下五大环节的工作顺序是（）：环境感知、停车位检测与识别、泊车路径规划、泊车路径跟随、控制模拟显示。	单选题	B	停车位检测与识别、环境感知、泊车路径规划、泊车路径跟随、控制模拟显示毫米级	环境感知、停车位检测与识别、泊车路径规划、泊车路径跟随、控制模拟显示	环境感知、停车位检测与识别、泊车路径跟随、泊车路径规划、控制模拟显示分米级	环境感知、泊车路径规划、停车位检测与识别、泊车路径跟随、控制模拟显示米级		
82	通常至少配备（）自动驾驶感知能力的车型，才能真正实现全自动泊车功能。	单选题	A	L2	L4	L5	L0		
83	在下列哪个条件不是LCC被激活必须满足的（可以根据客户需求进行配置）：（）。	单选题	C	摄像头初始化正确完成	驾驶员通过硬开关或软开关开启了LCC功能，或者LCC在之前的点火周期已开启	LCC检测到故障，例如摄像头失明或过热	LCC根据车辆配置码被开启		
84	目前实现LCC功能的原理是通过车辆的（）识别车道线，然后车辆大脑虚拟出车道线以及车辆位置，然后通过计算车辆到左右侧车道线的距离，来控制车辆居中。	单选题	B	毫米波雷达	摄像头	超声波	激光雷达		
85	车道保持和车道偏离预警它们的区别就是：车道保持系统是一种主动的安全辅助系统，车道偏离预警系统是一种被动的安全辅助系统。车道保持系统能够主动干预车辆方向以避免偏离车道，而车道偏离预警系统只能提醒（）及时调整方向。	单选题	C	主机厂工程师	教练员	驾驶员	路人		
86	交通标识识别（TSR）主要是通过安装在车辆上的（）采集道路上的交通标识信息传送到图像处理模块进行标识检测和识别，并根据识别结果做出不同的应对措施。	单选题	A	摄像头	超声波	毫米雷达	激光雷达		
87	自动紧急制动系统AEB输入传感器主要由（）、制动传感器、转向传感器、路面选择按钮组成。	单选题	A	测距传感器	车速传感器	油门传感器	ABC都是		
88	小鹏P5的记忆泊车功能，是驾驶员开车在停车场内，完成一次找车位然后停车入库的操作，车辆细致的记录下这个过程。下次在该停车场停车时，车辆可自动停进记录过的车位内。该功能需要事先完成一次学习记忆，且自动泊车过程需要（）在车上。	单选题	A	驾驶员	安全员	停车场管理人员	小鹏汽车厂的工程师		
89	远程遥控泊车(RPA)、记忆泊车(HPA)属于（）。	单选题	B	L2	L3	L5	L0		
90	自主代客泊车(AVP)属于（）。	单选题		L2	L3	L4	L0		
91	以下不属于线控制动系统优点的是（）。	单选题	D	结构简单，整车质量低	便于扩展和增加其它电控制功能	可以使用具有容错功能的车用网络通讯协议	存在控制系统及其电子设备的可靠性问题		
92	2022年1月，中国的转向标准GB 17675-2021不再限制全动力转向（仅依赖外部能源作为转向能源的转向系统，线控转向属于全动力转向），允许（）物理解耦，这意味着对线控转向解除标准上的限制。	单选题	D	车轮与驱动电机	驾驶室与底盘	制动踏板与液压主缸推拉杆	转向系统方向盘和车轮		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
93	自适应巡航控制系统的英文缩写是（ ），又可称为智能巡航控制系统，它将汽车自动巡航控制系统（CCS）和车辆前向撞击报警（FCW）系统有机结合起来，自适应巡航控制不但具有自动巡航的全部功能，还可以通过车载雷达等传感器监测汽车前方的道路交通环境。	单选题	A	ACC	FCW	LDW	AEB		
94	自动巡航和自适应巡航字面理解相似，但是，自适应巡航系统能够跟随前车行驶，而定速巡航不能跟车行驶。定速巡航系统，驾驶员设定多少车速，不管前方是否有车都按照这个车速行驶，而自适应巡航不仅具有定速巡航的功能，而且当前方有目标车辆时，能够自动减速跟随前车并保持一定的（ ）行驶。	单选题	A	车距	速度	方向	道路		
95	AEB主要是依靠车头安装的传感器，一般采用毫米波雷达或光学传感器（摄像头）实时地监测车辆前方行驶环境（与前车或者障碍物的距离），自动探测目标车辆或障碍物，结合车辆自身的（ ）等多个传感器信息，利用安全距离模型参数实时计算当前条件下的安全距离，并与毫米波雷达或光学传感器测出的距离进行对比来确定安全状态，通过雷达侦测与前车的距离，并由智能系统做出分析，检测潜在的前向碰撞危险。	单选题	D	动力系统	制动系统	稳定系统低	ABC都是		
96	AEB是自动紧急制动系统是在车辆前方出现障碍物时候车子能自动停下来;FCW是前碰撞预警,前方出现障碍物到一定范围内,系统只能报警,提示驾驶员。在行业标准中两者测试时车速不一样,碰撞预警测试的车速（ ）自动紧急制动的测试车速。	单选题	A	大于	小于	等于	不确定		
97	以下情况中前向碰撞辅助系统功能不受限或起作用的是（ ）。	单选题	B	前车迎面而来、横穿车道或者突然切入	前车沿同向同车道行驶	前车与本车不在同一车道或被部分遮挡	前车为大型车且距离较近（如拖拉机、拖挂车、牵引车、泥浆车、环卫作业车等）		
98	以下情况中前向碰撞辅助系统功能不受限或起作用的是（ ）。	单选题	C	周边车轮扬起的水导致前车轮廓不清	夜间或隧道行车时前车没有打开后车灯X射线	前车是贴膜车辆	前车尾灯为全LED灯带或其他自制彩灯		
99	下列哪些操作不会影响蔚来毫米波雷达的正常工作。（ ）	单选题	D	调整前束	拆下前格栅或保险杠	在前标附近贴膜	清洗车辆		
100	下列哪个（ ）不是场景识别用车载摄像头。	单选题	C	前视摄像头	后视摄像	侧视摄像头和内置摄像头	悬挂监控摄像头和环视摄像头		
101	先进驾驶辅助系统（ADAS）采用的传感器主要有（ ）、雷达、激光和超声波等，可以探测光、热、压力或用于监测汽车其它状态的变量，通常位于车辆的前后保险杠、侧视镜、驾驶室内部或者挡风玻璃上。	单选题	A	摄像头	毫米雷达	超声波雷达	激光雷达		
102	特斯拉AUTOPILOT，共配置了8个摄像头：3个前置摄像头、2个侧方前视摄像头、2个侧方后视摄像头、1个后视摄像头。视野范围360度，前方最远检测距离（ ）米，后方最远检测距离50米。	单选题	A	250	500	750	100		
103	（ ）用于：动态物体检测（车辆、行人）、静态物体检测（交通信号灯、交通标志、车道线等）和可通行空间划分等。	单选题	A	前视摄像头（单目/双目/三目）	侧视辅助摄像头	夜视摄像头	车内驾驶员监控摄像头		
104	（ ）用于：用于行车过程中监测后视镜盲区内的动态目标。	单选题	B	前视摄像头（单目/双目/三目）	侧视辅助摄像头	夜视摄像头	车内驾驶员监控摄像头		
105	（ ）用于夜间或其他光线较差的情况下更好的实现目标物体的检测。	单选题	C	前视摄像头（单目/双目/三目）	侧视辅助摄像头	夜视摄像头	车内驾驶员监控摄像头		
106	（ ）用于驾驶员的疲劳、分神、不规范驾驶等危险情况进行一层或多层预警，要求在全工况环境下（包含暗光、夜晚、逆光等）工作，且不受驾驶员衣着影响。	单选题	D	前视摄像头（单目/双目/三目）	侧视辅助摄像头	夜视摄像头	车内驾驶员监控摄像头		
107	装有自适应前照灯系统的汽车，当车身发生前仰时，该系统调整的是汽车前照灯（ ）。	单选题	B	横向角度	纵向角度	横向与纵向角度	以上均不对		
108	车载摄像头需在（ ）范围内都能正常工作，且能适应温度的剧烈变化。	单选题	C	0℃~85℃	-40℃~120℃	-40℃~85℃	-40℃~250℃		
109	比亚迪汉的领航辅助功能=（ ）、（ ）功能之和。	单选题	C	ACC+车道偏离预警	ACC+盲区监控	ACC+车道保持	ACC+紧急制动		
110	下列哪些不是领航辅助的基本功能（ ）。	单选题	A	实现A到B地点的辅助驾驶	可识别交通标志	跨楼层泊车	自动调整车速		
111	关于AEB 工作条件描述错误的是（ ）。	单选题	C	车辆无其他功能相关车辆信号故障	驾驶员未踩下制动踏板或未打转向灯	车辆行驶速度210km/h	该功能处于开启条件		
112	不属于ACC驾驶员需要设定的参数是（ ）。	单选题	D	最高车速	最小距离	运行模式	最小离地间隙		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
113	为了使激光雷达数据从激光雷达坐标统一转换到车体坐标上，需要对激光雷达进行（）参数标定。	单选题	D	横摆角	侧倾角	俯仰角	以上均是		
114	蔚来的ET7，理想L9激光雷达安装在（）。	单选题	A	车顶	前大灯处	倒车镜	后保险杠		
115	目前智能座舱的模式包括视觉、听觉、触觉、嗅觉，下列对应的模式在智能座舱的体现错误的说法是：（）	单选题	C	视觉：隔空控制音量、切换歌曲、控制车窗等场景	听觉：不同气味用于不同场景，疲劳场景可提神	触觉：方向盘+按键+中控+挡位+座椅+安全带更多用于提示场景	手势：HUD+仪表盘+中控+后视镜+氛围灯		
116	能够通过网站、手机客户端等多种形式，为各种交通参与者提供全方位、多平台的城市道路实时交通信息服务的出行者信息服务系统是（）。	单选题	A	互联网智慧出行服务系统	可变情报板信息发布系统	基于PDA的交通信息服务系统	呼叫中心式交通信息系统		
117	下列关于车载以太网描述正确的是（）。	单选题	D	2010年由博通、恩智浦以及宝马公司发起成立OPEN产业联盟	以太网只可以采用星型结构连接	以太网只可以采用线型结构连接	车载以太网的传输速率是100Mbit/s		
118	滑板底盘是当前汽车行业最重要的革命性技术之一，其最大的特点是（），从而大幅缩短整车研发周期。	单选题	A	上下车体解耦	软硬件解耦	液压和电气解耦	人车解耦		
119	EHB现阶段的应用更加广泛，原因在于其可以看做是传统液压系统的升级版，（）而后率先启动动能回收实现制动，并最终通过直流电机推动液压实现刹车。由于液压系统在百年来的成熟发展，此种线控刹车会更加在短期内易于接受。	单选题	A	当刹车踏板踩下，信号将会传输至EHB电脑	当刹车踏板踩下，信号将会传输至整车控制	当刹车踏板踩下，信号将会传输至BMS电池管理器	当刹车踏板踩下，信号将会传输至电机控制器		
120	后向预警辅助系统包含并线辅助（盲区监测、变道碰撞预警）、倒车横向预警、后追尾预警和开门预警功能。下列针对后向预警的警告那些是错误的表达（）	单选题	A	请勿在传感器及周围区域进行改装、安装附件、粘贴标签等操作	请勿私自拆装、互换传感器	后向预警辅助系统主要针对运动的车辆起作用，对于自行车、行人、婴儿车等较小对象在有利条件下可能识别	后向预警辅助系统只是驾驶辅助装置，能辅助避免碰撞或减轻碰撞危害		
121	并线辅助功能包含功能。在行车时，尤其是转向或变道时，如果监测区域内有危险车辆，通过外后视镜上报警指示灯警示驾驶员，包含（）。	单选题	A	盲区监测及变道碰撞预警	盲区监测及车道偏离预警	盲区监测及后碰预警	驾驶员监控及变道碰撞预警		
122	开门预警是在停车后，当打开车门或下车存在与侧后方运动车辆发生碰撞危险时，通过外后视镜报警指示灯点亮（闪烁）、中控显示屏警示信息、语音警示多种形式提醒驾乘人员打开车门或下车危险（语音警示可通过设置菜单选择关闭）。车辆停车后，在如下条件时起作用：	单选题	A	车辆未下电且未锁车门	车辆下电后10分钟内且未锁车门	车辆下高压且未锁车门	车辆下低压电且未锁车门		
123	以下情况除了（），中控显示屏将显示“后向辅助系统异常”，外后视镜报警指示灯持续点亮（）。	单选题	C	雷达传感器存在故障	其他关联控制器故障	车联网连接失败	雷达传感器位置被撞击等外力破坏，安装位置超出雷达正常工作范围		
124	雷达传感器以下情况，（）除外，中控显示屏显示“后向辅助雷达遮挡”，外后视镜报警指示灯持续点亮。	单选题	B	被泥土、冰雪遮挡	高压电池亏电	改/加装附件	粘贴物等遮挡		
125	汽车线控转向系统由（）主要部分以及自动防故障系统、电源等辅助系统组成。下列不是线控转向系统组成部分的是（）	单选题	A	方向盘总成	转向器总成(含转向控制器)	路感反馈系统(含路感反馈控制器)双通道	机电控制单元		
126	在车辆执行自动驾驶时，由车辆的高级驾驶辅助系统(advanced driving assistance system, adas)根据自身的行驶状态、道路环境、周边车辆等多种因素自动化行驶。在自动化等级较高的自动驾驶过程中，方向盘可能随转向轮发生抖动、偏转等动作。由于自动驾驶过程中方向盘的偏转并非由驾驶员主动控制，所以可能会吸引驾驶员注意力，甚至引发驾驶员紧张焦虑情绪。用以降低自动驾驶过程中方向盘偏转对驾乘人员的负面影响的装置叫做（）。	单选题	A	方向盘静默控制装置	方向盘减震装置	方向盘助力装置	方向盘振动警告装置		
127	在高速公路，城市外环线，城市快速路行驶的NGP，缩写为（）。	单选题	A	HNGP	XNG	CNGP	RNGP		
128	城市（City）导航辅助驾驶缩写为（）。把NGP搬到城市里面非常困难，因为复杂的路况，随时可能出现的行人，非机动车，都会干扰行车安全。通过激光雷达和高精地图的加持，使得NGP在城市场景的引入成为了可能。	单选题	C	HNGP	XNG	CNGP	RNGP		
129	全场景无缝零接管的智能导航辅助驾驶NGP缩写为（）从你家的地下停车场，到公司的地下停车场，全路况、全天候。	单选题	B	HNGP	XNG	CNGP	RNGP		
130	吉利几何智能控制中横向控制不包括（）。	单选题	C	角控制	角速度控制	车身高度控制	扭矩控制		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
131	吉利几何智能控制中纵向控制不包括（）。	单选题	D	纵向加速（加速度控制和加速踏板开度控制）	纵向减速（减速度控制和制动踏板开度控制）	其他（档位控制和驻车控制）	角度控制		
132	小鹏P7 2023款480E摄像头的数量（）	单选题	B	12个	13个	1个	5个		
133	小鹏2023款P7i 702Max激光雷达的数量（）	单选题	B	1个	2个	3个	4个		
134	比亚迪海豹2023款冠军版550KM尊贵版毫米波雷达的数量（）	单选题	B	1个	3个	5个	2个		
135	比亚迪海豹2023款冠军版550KM尊贵版摄像头的数量的数量（）	单选题	C	1个	3个	5个	2个		
136	目前汽车上普遍采用的汽车总线主要有控制器局域网，局部互联协议，高速容错网络协议用于汽车多媒体和导航的和车载以太网等，其中用于电池管理、电机控制模块之间通讯的控制器局域网为（）。	单选题	A	CAN	LIN	FlexRay	GMSL、MOST、A2B		
137	目前汽车上普遍采用的汽车总线主要有控制器局域网，局部互联协议，高速容错网络协议用于汽车多媒体和导航的和车载以太网等，其中用于车门、水泵控制的局部互联通讯协议为（）。	单选题	B	CAN	LIN	FlexRay	GMSL、MOST、A3B		
138	目前汽车上普遍采用的汽车总线主要有控制器局域网，局部互联协议，高速容错网络协议用于汽车多媒体和导航的和车载以太网等，特斯拉用于与解码器通讯的高速网络协议为（）。	单选题	C	CAN	LIN	FlexRay	GMSL、MOST、A4B		
139	目前汽车上普遍采用的汽车总线主要有控制器局域网，局部互联协议，高速容错网络协议用于汽车多媒体和导航的和车载以太网等，其中都多媒体和游戏通讯协议为（）。	单选题	A	CAN	LIN	FlexRay	GMSL、MOST、A5B		
140	下列不适合大众ID4的CAN总线与CAN FD的区别描述的是（）：	单选题	D	传输速率不同	数据长度不同	帧格式不同	CAN总线比CAN FD传输速率更慢		
141	自适应巡航控制系统的英文缩写是 ACC，又可称为智能巡航控制系统，它将汽车自动巡航控制系统（）和车辆前向撞击报警（FCW）系统结合起来，自适应巡航控制不但具有自动巡航的全部功能，还可以通过车载雷达等传感器监测汽车前方的道路交通环境。	单选题	A	CCS	ITS	LDW	AEB		
142	CAN FD是在CAN协议的基础上发展而来的一种新协议。它允许更高的数据传输速率和更大的数据量，从而提高了数据传输的效率和实时性。CAN FD的数据传输速率可以达到（），并且可以在同一总线上传输比CAN更大的数据帧。	单选题	A	8Mbps	5Mbps	3Mbps	1Mbps		
143	CAN是一种数据通信协议，用于在汽车电子控制单元（ECU）之间进行通信。它被广泛应用于汽车行业，具有可靠性高、实时性强、通信速度快等特点。CAN通信的数据传输速率一般为（）。	单选题	A	1Mbps	100K	250K	500K		
144	宝马730前挡风玻璃太脏挡住后视镜上面的感应器使摄像机视野受限，可能报（）故障。	单选题	A	远光辅助功能故障	盲点监控功能受限	自动泊车功能受限	转向转角传感器信号不可信		
145	特斯拉model 3 的TSR如果检测到当前行驶的道路限速标志为60km/h，AP的设定速度自动从80 km/h下调到了（）。	单选题	A	60km/h	500km/h	75km/h	70km/h		
146	AFS又叫自适应转向大灯系统，它能够根据汽车方向盘角度、车辆偏转率和行驶速度，不断对大灯进行动态调节，适应当前的转向角，保持（）一致，以确保对前方道路提供最佳照明并对驾驶员提供最佳可见度，它能够根据行车速度、转向角度等自动调节大灯的偏转，以便能够提前照亮"未到达"的区域，提供全方位的安全照明，从而显著增强了黑暗中驾驶的安全性。	单选题	A	灯光方向与汽车的当前行驶方向	灯光方向与汽车的中线的方向	灯光方向与道路标志线方向	灯光方向与来车的方向		
147	自适应前大灯系统主要分为:静态系统和动态系统两种。（）是指汽车运行在一个比较连贯且工况变化不大的工作模式。系统在工作开始时，接受来自悬挂装置的传感器信号以及ABS系统的车速信号，可以判断汽车是静止不动还是处于恒速状态，汽车一旦启动，系统就开始修正大灯的角度。	单选题	A	静态系统	动态系统	动力系统	转向系统		
148	自适应前大灯系统主要分为:静态系统和动态系统两种。（）是指能在汽车所有的行驶条件下，保证大灯有合理的转动方向。汽车在刚启动时，动态系统和前面的静态系统控制功能基本一致;但一旦汽车进入波动较大的工况时，自适应转向大灯系统的信号处理速度更快，几分之一秒就可以调整好灯光的角度，视野更为清晰。	单选题	B	静态系统	动态系统	动力系统	转向系统		
149	蔚来2022款ET5毫米波雷达的数量是（）。	单选题	C	1个	3个	5个	2个		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
150	蔚来2022款ET5摄像头的数量是（ ）。	单选题	A	11个	13个	15个	12个		
151	奔驰S级主动悬挂系统可通过摄像头探测路面起伏情况，然后让悬挂系统主动调节车轮高度而使车身在不平整的路面上仍能保持水平。让驾乘体验就像坐在魔毯漂浮在路面上一样。这种悬架叫做（ ）。	单选题	A	魔毯式悬架	被动悬架	半主动悬架	空气弹簧		
152	自动驾驶汽车属于智能汽车，是其中 L3-L5 级别的智能汽车，该级别的智能汽车是能够执行完整动态驾驶任务 (DDT) 的（ ） (ADS) 功能车。	单选题	A	自动驾驶系统	半自动驾驶系统	安全驾驶系统	简单驾驶系统		
153	比亚迪汉采用的悬架是由弹簧与减振器构成，没有外加的控制力来抑制外界干扰，主要是经由减振器来消散扰动的能量，使乘坐有比较好的舒适性，但在操控性能方面只能由原先的悬架系统设计决定。该悬架为（ ）。	单选题	C	电子控制悬架-主动式悬架系统	电子控制悬架-半主动式悬架系统	被动式悬架系统	能量回收式悬架		
154	奥迪A6通过感测车体的振动行为随时改变系统的阻尼常数，调整悬架系统之瞬时响应特性，适时消散车体的扰动行为，并进而改善乘坐的舒适性；在过弯或较高速行驶时，可依照驾驶者需求改变其阻尼常数，进而改善其瞬时操控性，但并无法抑制在稳态转向时所造成之车身倾斜。该悬架为（ ）。	单选题	B	电子控制悬架-主动式悬架系统	电子控制悬架-半主动式悬架系统	被动式悬架系统	能量回收式悬架		
155	奔驰600通过致动器提供之额外力量有效的减少系统之振动力量，进而改善乘坐的舒适性；除了可改善瞬时操控性外，并可有效抑制在稳态转向时所造成之车身倾斜，进一步改善其稳态操控性；经由最佳化设计可同时满足舒适性与操控性的要求。该悬架为（ ）。	单选题	A	电子控制悬架-主动式悬架系统	电子控制悬架-半主动式悬架系统	被动式悬架系统	能量回收式悬架		
156	特斯拉2022款Model3毫米波雷达的数量是（ ）。	单选题	A	1个	3个	5个	2个		
157	根据联合国79号条例规定，提供车道保持辅助系统（LKAS）的所有新车必须配备方向盘离手检测（ ）功能，欧盟也对2021年4月1日起生产的新车采纳了该条例。	单选题	A	HoD	ACC	EDR	T-BOX		
158	特斯拉2022款Model3摄像头的数量是（ ）。	单选题	D	5个	6个	7个	8个		
159	从智能汽车的角度来看，多通道融合交互的应用已经成为其重要特征，成为超越（ ），创造全方位驾乘体验的重要因素。	单选题	A	视觉体验	听觉体验	嗅觉体验	味觉体验		
160	在Xmart OS 1.4版本中，开放了 ICA 智能巡航辅助功能，防止因驾驶者注意力不集中或路面不平整而导致车辆偏离正常行驶轨道，主动提醒驾驶者，纠正车辆行驶轨迹，使车辆时刻保持正确的车道上，提升行车安全性。你在车载大屏上收到OTA升级提示后，你可选择（ ）。	单选题	A	立即升级或预约升级或夜间自动升级	立即升级	预约升级或夜间自动升级	夜间自动升级		
161	智能座舱对驾驶员行为和状态进行多模监测，通过对方向盘的转向，行驶轨迹，油门的加减速，以及视觉摄像头的分析，可以判断驾驶员是否在开启ADAS系统后，处于（ ）等脱离状态中。	单选题	A	瞌睡、疲劳、分心	打手机	脱手方向盘	看短视频		
162	小鹏P7打开车道辅助时，为了减少驾驶员在开车时低头看仪表盘，方向盘会通过抖动的方式来提示目前车辆压线的状态；另外，还可以通过方向盘的物理按键唤醒语音，语音虚拟形象的状态变化显示在中控屏上。该功能采用了哪种交互方式（ ）。	单选题	A	视觉+触觉	视觉+听觉	听觉+触觉	味觉+触觉		
163	语音交互产生的状态的正确阶段顺序是：（ ）。	单选题	C	聆听-唤醒-识别-播报-持续倾听	唤醒-聆听-播报-识别-持续倾听	唤醒-聆听-识别-播报-持续倾听	唤醒-识别-聆听-播报-持续倾听		
164	当车辆开启ACC（Adaptive Cruise Control）功能时，车辆监测车外环境，包括其他车辆的运动状态、特定工况等，结合车内动态信息显示在AR-HUD上，比如当下时速、车距、基本车辆信息，帮助驾驶员判断前车运动轨迹，增强态势感知，降低驾驶员工作负荷，及时作出有效判断及行动，让驾驶员（ ）。	单选题	B	保持良好的姿势	保持良好的态势感知	保持良好的心情	保持良好的精神状态		
165	驾驶辅助和部分自动驾驶阶段主要以自主环境感知、识别为主，提供基础的网联化信息引导，实现的是单车的智能驾驶辅助功能，包含预警类和（ ）两类驾驶辅助功能。	单选题	A	执行类	强制执行类	信息辅助类	监测类		
166	比亚迪宋PLUS DM-i 在行驶中突然车道保持受限+智能摄像头不可用，请问最可能的原因是（ ）。	单选题	D	多功能控制模块故障	转向系统故障	12V电源电压过低	摄像头位置脏了		
167	OTA的全称“Over-The-Air technology”，即空中下载技术，通过移动通信的接口实现对软件进行远程管理，传统的做法到4S店通过整车OBD对相应的ECU进行软件升级。OTA最大的意义是（ ）。	单选题	D	可以修复缺陷，增加功能推送	先交车、后完善功能	节省主机厂的成本	节省车主的时间和成本		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
168	蔚来汽车NIO OS系统 FOTA升级应注意：由于整个升级过程中车辆将( ),故开始升级前,请务必确保将车辆停泊于安全位置(如固定车位);由于整个升级过程中,车辆仅会响应通过物理钥匙上锁、解锁的操作,为避免不便,请在开始升级前,请确保车窗、天窗及尾门关闭;请务必确保在中控屏界面出现升级进度条之后,再锁车离开车辆(点击确认升级后,正常情况下4分钟内可出现进度条)。	单选题	A	无法驾驶	无法进入	无法刹车	无法转向		
169	汽车后视毫米波雷达系统的侧后雷达系统实现了盲区监测, 换道辅助等功能。对雷达进行安装角标定, 目标角度的测量是对确定目标相对于本车的 ( ) 等具有决定性的影响因素, 对于报警结果产生直接影响, 其测量的准确性尤为重要。	单选题	A	车道位置、计算纵向车速进而计算碰撞时间	车道标志线位置、计算纵向车速进而计算碰撞时间	车道位置、计算横向车速进而计算碰撞时间	侧向来车的位置、计算纵向车速进而计算碰撞时间		
170	2022款问界M7毫米波雷达的数量是 ( ) 。	单选题	B	1个	3个	5个	2个		
171	摄像头标定场地的光照需满足如下条件。光照类型为白光、无频闪光源、光线均匀柔和。光源 ( 包括阳光 ) 不直射摄像头, 标定板表面无阴影或反光, 亮度均匀。光照应保证标定板的拍摄结果中白色、黑色、灰色部分能明确区分。标定板周围的照度需保证在 ( ) 之间。	单选题	B	200~1000Lux	750—1500 Lux	200-300 Lux	400~600Lux		
172	由于SBW相较EPS完全没有机械连接, 用户手握方向盘时将无法感受到车轮的震感影响操作手感, 故而需要通过算法模拟震感提升用户车感。通过取消机械连接, 完全以电信号传递转向信息的线控转向技术拥有如下优点: ( ) 。	单选题	D	快速响应	自适应操控力度大	适合高级驾驶辅助功能的需要	ABC		
173	TBOX和OBD两者功能相近, 且对车联网的普及都发挥着重要作用, 但 ( ) 、数据资源、协议开发度等都面向不同的应用, 市场、人群、年龄、功能等做了不同的区分, 服务的对象和产品无法做到标准化, 因此对海量用户和数据进行有效地分析受限。	单选题	D	通信接口	监测功能	安装方式	以上都正确		
174	机械转向系统 (MS) 完全靠驾驶员体力操纵, 助力转向系统则借助发动机或电机的动力进行转向辅助。助力转向系统在机械转向系统基础上加设一套转向助力装置, 可分为三类: ( ) 。电子助力转向 (EPS) 为当前转向系统主流方案。而SBW属于除机械转向系统和助力转向系统之外的第三类, 工作原理是用扭矩传感器和转向角传感器检测驾驶员的转向数据, 然后通过数据总线将信号传递给车上的ECU, ECU再将转向指令发送至转向电动机, 从而控制车轮转向。	单选题	A	机械液压助力转向系统、电子液压助力转向系统和电动助力转向系统	机械液压助力制动系统、电子液压助力制动系统和电动助力制动	机械液压悬架系统、电子液压悬架系统和电动助力悬架	机械液压变速系统、电子液压变速系统和电动助力变速系统		
175	2022款问界M7摄像头的数量是 ( ) 。	单选题	A	8个	9个	10个	11个		
176	线控系统要能够及时检测到系统故障, 确定故障源, 并做出相应的容错控制动作。容错控制的含义是: 当有一些部件出现故障或者失效的时候, 他们在系统中的功能可以用系统中的其他部分来代替, 使系统能继续保持规定的性能, 或者不丧失基本的功能, 进一步实现故障系统的性能最优。容错控制的设计方法主要有硬件 ( ) 和解析冗余方法两种, 硬件冗余方法就是对重要部件或者容易发生故障的部件提供备份, 解析冗余方法主要是通过设计控制器的软件来提高整个系统的冗余度。	单选题	D	硬件冗余	同构冗余	异构冗余	软件冗余		
177	高精地图的构建与高精定位的实现, 是车辆重要的环境信息来源, 能够帮助汽车驾驶系统感知到更大范围的交通态势, 保证自动驾驶安全, 同时帮助汽车进行自主路径规划及决策支持, 具备多维度、更新及时、结果精确到厘米级的优点, 最高可达 ( ) 。	单选题	A	1cm	10cm	20cm	50cm		
178	高精度地图的数据主要是实时的动态交通运行数据, 其更新的频次需达到 ( ) 级别。	单选题	A	10ms	1s	10s	1min		
179	理想L8 2023款Max毫米波雷达的数量是 ( ) 。	单选题	A	1	2	3	4		
180	理想L8 2023款Max摄像头的数量是 ( ) 。	单选题	B	10	11	12	13		
181	美国国家公路安全管理局 (NHTSA) 宣布了一项全新的草案, 拟要求未来所有乘用车和轻型卡车强制安装 ( ) 系统, 根据拟议规则, 车辆在100km/h时速行驶中, 有了 ( ) 系统的加持, 可以更好的避免交通事故的发生, 并且可以在夜间识别并且避让行人。	单选题	C	ACC	AEB	BLK	APA		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
182	2017年3月,交通运输部发布的《营运客车安全技术条件》中明确提出,符合规范要求的营运客车,在2019年4月1日将正式强制安装AEB系统。同年9月发布的《机动车运行安全技术条件》(GB7258-2017)中,也明确强调车长大于11米的公路客车和旅游客车应装备符合标准规定的AEB,其强制安装时间点在( )。	单选题	B	2020年2月1日	2021年2月1日	2022年2月1日	2023年2月1日		
183	EDR储存的数据,需要( )能读取出来。目前可供公众使用的碰撞数据读取工具,是由德国博世(Bosch)公司生产的Crash Data Retrieval Tool,简称CDR。CDR由数据转换模块、数据线、转接头、软件等组成。不同品牌的汽车所用的数据线及转接头也不一样。CDR可将EDR记录的原始数字代码转换成可理解的数据,并生成PDF、CSV格式的报告。	单选题	A	专用的设备	通用的设备	法检的设备	科研设备		
184	事件数据记录系统(EDR)是整合于车辆气囊控制模块内部,用来记录碰撞发生前、碰撞中及碰撞后动态时间序列数据的装置。它可以记录碰撞前5s的速度、加速度变化,制动踏板状态、安全带使用情况等数据,这些数据将为交通事故的准确重建提供重要依据。我国也制定并实施了EDR政策和标准。2021年2月《机动车运行安全技术条件》第2号修改单发布,规定要求乘用车应配备能记录碰撞等特定事件发生时的车辆行驶速度、制动状态等数据信息的事件数据记录系统(EDR),相关规定将( )起执行。	单选题	A	2022年1月1日	2025年1月1日生态化	2030年1月1日链条化	2020年1月1日		
185	前视摄像头标定场地包括车辆停放区域和标定设备区域,标定板安装在车辆前方空中,整个标定场地要求满足如下条件:1.标定场地需选在室内,标定场地中无其他障碍物。2.空间尺寸要求:长度≥车长+6m;宽度≥车宽+2m;高度≥3m。3.用于设置标定板安装架的地面区域,平整度误差( ) (绝对误差)。停放车辆的场地地面区域,平整度误差≤5mm(绝对误差)。	单选题	A	≤1mm	≤3mm激光雷达	≤5mm毫米波雷达	≤7mm		
186	前向单目摄像头下线安装后,要求对摄像头进行的标定,称为下线标定,EOL标定设备包括( )。	单选题	B	工站、标定板	诊断仪	灯光	所有		
187	( )雷达安装好之后,需要保证雷达的波束辐射范围(锥筒范围内)无任何金属部件,雷达周边50mm方框内不能有干涉部件。	单选题	B	激光	毫米波	超声波	红外夜视		
188	高合HiPhi 2023款毫米波雷达的数量是( )。	单选题	C	1	3	5	7		
189	毫米波雷达成功标定后从解码器数据流读到( ) yaw为0,偏差范围≤4°;( )偏差pitch为0,偏差≤3°;( )偏差为0,偏差roll≤3°。	单选题	D	航向角、俯仰角、翻滚角	俯仰角、翻滚角、航向角	俯仰角、航向角、翻滚角	航向角、翻滚角、俯仰角		
190	毫米波雷达通常安装在车辆( )处。	单选题	D	前保险杠处	栅栏处	防撞梁处	车顶		
191	SAE(国际自动机工程师学会/美国汽车工程师学会)J3016-2014文件提出的( )自动驾驶分级方案是当前被普遍采用接受的标准。	单选题	B	四级	五级	六级	七级		
192	高合HiPhi 2023款摄像头的数量是( )。	单选题	B	11	13	15	17		
193	( )在普通汽车的基础上增加了摄像头和雷达等传感器,配合高效准确的算法,赋予车辆自动驾驶的能力,也就是车辆收集信息然后自己进行分析给出指令。	单选题	B	车路协同	单车智能	前融合	大模型		
194	车辆的横向控制主要指的是车辆的( )。	单选题	A	转向	油门	刹车	换挡		
195	理想ONE首创了( )屏交互系统,随后又推出了屏交互系统,且每个屏幕的位置都不同。理想认为视觉表达信息应该在车内具备空间显示和信息流转能力。	单选题	A	4	5	6	7		
196	市场经济条件下,职业道德最终将对企业起到( )的作用。	单选题	C	决定经济效益	决策科学化	提高竞争力	决定前途于命运		
197	职业道德是人的事业成功的( )。	单选题	B	最终结果	重要保证	决定条件	显著标志		
198	职业道德与人的事业的关系是( )。	单选题	A	事业成功的人往往具有较高的职业道德	没有职业道德的人不会获得成功	职业道德是人成功的充分条件	缺乏职业道德的人往往容易乐得成功		
199	职业道德活动中,对客人做到( )是符合语言规范的具体要求的。	单选题	C	语速要快,不浪费客人时间	言语细致,反复介绍	用尊称,不用忌	语气严肃,维护自尊		
200	电池的放电电流与额定容量的倍率关系称为( )	单选题	A	放电倍率	充电效率	额定电压	额定功率		
201	工频交流电是指频率为( )的交流电源。	单选题	B	80Hz	50Hz	90Hz	120Hz		
202	电力电子器件主要工作在( )状态。	单选题	C	截止	饱和	开关	放大		
203	电压源采用( )滤波。	单选题	B	RL型	大电容	大电感	几型		
204	电池内阻0.5欧姆,外电路是纯电阻电路,阻值为5.5欧姆,电池电动势为12伏,则电路中的电流是( )。	单选题	C	5.5 A	12A	2.0A	6A		
205	人体中流过的电流大约达到( )时,被认为是“致命值”。	单选题	A	80mA	50mA	10mA	100mA		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
206	人体内部电阻中的手臂内阻大约为（）欧姆。	单选题	C	1000	200	500	100		
207	下列不属于电击电气事故后果的是（）。	单选题	D	热效应	化学效应	电击效应	辐射效应		
208	援救电气事故中受伤人员时,你应该放在第一位考虑的问题是（）。	单选题	B	电气事故的原因	自身的安全	设备的安全	受伤人员的安全		
209	电击电气事故发生后,若事故受害者没有反应,不应采取的急救措施的是（）。	单选题	D	进行人工呼吸	确定受害者是否有生命迹象	呼叫急救医生	搬动受害者		
210	绝缘检测时使用的测量电压一般为( )直流电压。	单选题	C	200-500v	100-200V	500-1000V	1000-2000V		
211	安全技术防范最高防别是（）。	单选题	D	四级	三级	二级	一级		
212	（）指直接危及到设备安全运行，随时可能导致事故发生或危及人身安全的缺陷。	单选题	C	超级缺陷	严重缺陷	危急缺陷	一般缺陷		
213	纯电动或混合动力车型维修人员,一般不操作（）。	单选题	A	高压电池单体维修	非高压部分检测、维修	高压回路检测、维修	常规保养作业		
214	不属于个人安全防护用品的是（）。	单选题	D	绝缘鞋	绝缘手套	防护眼镜	绑腿		
215	从防护角度来看,以下不属于充电桩必须要具备的保护是（）。	单选题	B	漏电保护	电磁辐射保护	防雷保护	过欠压保护		
216	中国技术安全法规体系的缩写是（）。	单选题	D	ECE/EEC	FMVSS	JIS/ JASO	GB		
217	发现有人触电时,首先应立即切断电源,使触电者脱离电源并进行急救,如触电者处于高处,还要有（）措施,以免造成二次伤害。	单选题	B	防碰伤	防坠落	防滑	防窒息		
218	如果作业过程中有人触电,电者呼吸和心跳均已停止,最有效的做法是立即（）。	单选题	C	口对口进行人工呼吸	采用心肺复苏法进行急救	电话联系医护人员,等性医护人员赶到现场急救	规运触电者到通风处		
219	电动汽车发生严重火势时,应第一时间（）。	单选题	D	第一时间逃离车辆前往下风处远离车辆	联系火警	用灭火器控制火势	第一时间逃离车辆前向上风处远离车辆		
220	在制定安全防范措施时（）是优先的。	单选题	D	电磁辐射	设备安全	安全防护	人身安全		
221	援救电气事故中受伤人员时,绝对不能（）。	单选题	B	注意自身安全	触碰仍然与电压有接触的人员	用不导电的物体将事故受害者和导电体分离	断开电源		
222	新能源车型维修技师需具备以下资质:（）。	单选题	A	国家认可的《特种作业操作证(电工)》	合格证	安全防护等级证书	行驶证		
223	影响电动汽车蓄电池布置空间的因素为（）。	单选题	A	体积比能量	质量比能量	比功率	荷电状态		
224	锂离子电池充电限制电压为（）。	单选题	C	3.6	3.7	4.2	4.35		
225	以下电池属于二次电池的是（）。	单选题	C	锂原电池	镁-氯化银电池	铅酸电池	氢氧燃料电池		
226	电池能量越大,其能量密度（）。	单选题	D	越大	越小	固定不变	不确定		
227	电池结构外形尺寸越小,则能量密度（）。	单选题	D	越大	越小	不变	不确定		
228	电池的开路电压一般要（）电源电动势。	单选题	B	大于	小于	等于	大于或等于		
229	电池比功率越大,表示它可以承受的（）越大。	单选题	D	能量	温度	冲击	电流		
230	电池接通负载后,放电过程中的电压称为工作电压,又可称（）。	单选题	D	截止电压	额定电压	开路电压	负荷电压		
231	电池的能量单位是（）。	单选题	B	Nm	Wh	VA	Ah		
232	相较于小电流放电,大电流放电时,电池的电压下降（）	单选题	D	较慢	相同	不确定	较快		
233	以下属于全电控电力电子器件的为（）。	单选题	B	RCT	IGBT	晶闸管	电力二极管		
234	整流电路是通过开关器件将（）。	单选题	D	交流变压	直流变压	直流变交流	交流变直流		
235	开路电压是指电池在开路状态下（几乎没有电流通过时）,电池两级之间的（）。	单选题	D	电势差	高度差	电位差	电压差		
236	在电磁学中,有关“磁通”的说法,正确的是（）。	单选题	B	磁通既有大小又有方向	通是磁力线的集合,属于标量	应通是矢量	磁感应强度越大磁通就越大		
237	以下说法不正确的是（）。	单选题	C	电力电子技术突出对“电力”变换	电力电子器件是电力电子技术的基础	变流技术虽然发展快但是还没有成为电力电子技术的核心	电力电子技术包括电力电子器件、变流电路和控制电路三个部分		
238	可以改变电压幅值大小,实现直流对直流的变换,称为斩波器的是（）。	单选题	B	AC-AC变换器	DC-DC变换器	DC—AC变换器	AC-DC变换器		
239	以下是逆变器的是（）。	单选题	B	AC/AC	DC/AC	DC/DC	AC/DC		
240	以下是整流器的是（）。	单选题	D	DC/AC	DC/DC	AC/AC	AC/DC		
241	下面哪种功能不属于变流的功能（）。	单选题	C	交流调压	有源逆变	变压器降	直流斩波		
242	三相逆变电路中相邻序号开关导通间隔为（）。	单选题	B	30°	60°	90°	120°		
243	不包含完整电池管理功能的电池组通常被称为（）。	单选题	B	电池单体	电池模块	电池包	电池系统		
244	对于比亚酸铁动力电池包,以下种电量下便于判断电池单体一致性（）。	单选题	D	SOC50%	SOC80%	SOC100%	SOC10%以内		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
245	电池的能量通常用（ ）表示。	单选题	B	Ah	Wh	VA	Nm		
246	为保证正负极活性物质不直接接触而短路,需要在正负极之间设置（ ）。	单选题	B	电解质	隔膜	极板	外壳		
247	能量管理系统是电动汽车的智能核心,其英文表示为（ ）。	单选题	B	ABS	BmS	ECU	DOD		
248	动力电池组的英文表示为（ ）。	单选题	A	PACK	BATTERY	ELECTRIC	CAR		
249	不是电动汽车用电池的主要性能指标的是（ ）。	单选题	D	电压	内阻	容量和比容量	流量		
250	当高压系统带电时如果误操作拨开插件或打开高压器件盖子车辆会实现（ ）功能。	单选题	B	高压断电功能	高压互锁功能	高压联动功能	电池失效功能		
251	动力电池管理系统核心功能是（ ）和热管理。	单选题	D	通信功能	安全管理	能量管理	电池SOC		
252	动力电池管理系统的功能中,对电池做出合理有效管理和控制的基础是（ ）	单选题	A	数据采集功能	安全管理功能	均衡控制功能	热管理功能		
253	动力电池管理系统核心功能是（ ）和热管理。	单选题	D	通信功能	安全管理	能量管理	电池SOC预测		
254	下列（ ）不属于动力电池管理系统的安全功能。	单选题	D	充电过电压和过电流控制	过放电控制	防止温度过高	恒流控制		
255	纯电动汽车消耗的能量来自电池,电池通过充电从（ ）补充能量。	单选题	B	电机	电网	电磁	电控		
256	纯电动汽车要求动力电池多数时间进行的多频繁电流不大的放电,但在加速,爬坡及制动时也应能承受较大的放电和充电电流,在整个行驶过程中,电池电压,电流有较大变化。针对这种使用特点,以下哪点不是纯电动汽车（ ）。	单选题	D	为保证需要的续驶里程纯电动汽车应携带足够容量的电池组,要求选用的电池具有大的比能量和能量密度,有利于对电池方面的要求在有限的布置空间携带更多的能量	为了使车辆运行更长的续驶里程,使用电池的放电电流不宜过大,典型的连续放电不超1°C,典型峰值放电不超3°C	过为了尽可能地回收制动能量,提高能量利用率,电池应能承受较大的充电电流,要求能承受高达5°C的脉冲电流充电	为了保证正常使用和延长其使用寿命,电池SOC应当保持在50%~85%的范围内		
257	目前燃料电池汽车的发展制约不包括（ ）。	单选题	D	燃料电池汽车的基本性能需要进一步提高,满足方便,实用的需求	目前的燃料电池辅助设备复杂,质量和体积较大,并且燃料电池系统及整车的成本较高,成为推广燃料电池汽车的障碍	燃料供给体系尚需建设	燃料电池汽车污染大,高噪声		
258	以下是关于混合动力车辆电源的描述正确的是（ ）。	单选题	D	HV蓄电池向电子部件(如前照灯,音响设备和各种EC)提供电能	一个正常工作的HV蓄电池足以控制车辆	一个正常工作的辅助蓄电池足以控制车辆	一个正常工作的HV蓄电池和正常工作的辅助蓄电池都是控制车辆所必需的		
259	下列关于维修塞把手的描述,除哪一项外都是正确的（ ）。	单选题	C	高压电路主保险丝位于维修塞把手内	维修塞把手解锁时,互锁开关关闭	维修塞把手解锁时,高压电路切断,无需拆下维修塞把手	佩戴绝缘手套以操作维修塞把手		
260	以下是关HV蓄电池总成维修塞把手的描述正确的是（ ）。	单选题	B	拆下维修塞把手时无需佩戴绝缘手套	拆下维修塞把手前,务必将电源开关置于OFF位置(关闭SmR)以确保安全	拆下维修塞把手前,务必将电源开关置于ON位置(打开SMR)以确保安全	不要在口袋内携带拆下的维修塞把手,以防止维修车辆时将其丢失		
261	电动汽车设计高压互锁回路的目的是（ ）。	单选题	B	保障高压电池不出现自放电	保证高压系完整性,提高安全性	防止高压电池被盗	防止驾驶员被电击		
262	纯电动汽车对动力电池的要求不包括（ ）。	单选题	A	为减轻发动机的负担,并满足加速爬坡的动力性要求,要求电池能提供大瞬间功率	为满足动力性和回收制动能量的要求,电池应能承受大电流的充放电	在苛刻的工作条件下,也能有很长的使用寿命,要求有1000以上的深度放电循环和4万次以上的浅度放电循环	为了保证正常使用和延长其使用寿命,电池SOC应当保持在50%~100%的范围内		
263	除了（ ）都是电池管理系统的功能。	单选题	D	数据采集功能,预测电池状态功能	能量管理功能,均衡控制	安全管理功能,热管理功能	充电功能		
264	除了（ ）都是电池管理系统的功能。	单选题	C	数据采集功能,预测电池状态功能	能量管理功能,均衡控制	电池寿命控制功能	通信功能		
265	蓄电池的充电方法包括（ ）。	单选题	C	常规充电	快速充电	包括A\B两项	高压充电		
266	下列关于混合动力汽车高压电池SOC控制的描述,除（ ）外都是正确的。	单选题	A	SOC保持在100%以充分利用蓄电池容量	动力管理控制ECU根据来自蓄电池智能单元的信号控制SOC	根据HV蓄电池的电流温度和电压来确定SOC	即使能量监视器SOC显示为充满,也不表示SOC为100%		
267	铅酸蓄电池用的电解液是（ ）。	单选题	B	KOH	H2SO4	NH4C1	有机溶液		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
268	影响纯电动汽车续航能力明显下降最频发的故障是 ( )。	单选题	A	电池一致性	电机	轮胎	电压		
269	目前,应用最广泛的质子交换膜燃料电池是 ( ) 电池。	单选题	A	氢燃料	甲醇为燃料	天然气	石油		
270	下列关于操作蓄电池的描述,正确的是 ( )。	单选题	B	HV蓄电池使用12V充电器充电	不要触摸蓄电池周围的液体	如果石蕊试纸浸入液体中时变蓝,则无危险	将HV蓄电池留在外面使其自行放电,然后将妥善处理		
271	下列属于驱动电机控制器所执行的功能的是 ( )。	单选题	C	将高压直流电转换为整车低压12V直流电	将220V交流电转换为动力电池的直流电	将输入的直流电逆变为电压、频率可调的三相交流电	完成动力电池电源的输出及分配,实现对支路用电器的保护及切断		
272	BYD e6采用的驱动电动机为 ( )。	单选题	A	永磁同步电机,最大输出转速7500rpm,最大输出功率120kW	交流三相感应电机,额定转速3000rpm,额定功率45kW	永磁同步电机,额定转速2812rpm,额定功率45kW	开关磁阻电动机,最大输出转速2500rpm,最大输出功率30kW		
273	电动汽车的核心是 ( ) 也是区别于内燃机汽车的最大不同点。	单选题	A	电力驱动及控制系统	驱动力传动	驱动电动机	电源和电动机的调速控制装置		
274	驱动电机系统是纯电动汽车的核心部件之一,一般是由驱动电机和()两部分组成。	单选题	B	高压线束	电机控制器	高压控制盒	DC/DC		
275	电动车四大电器件中将电能转换成机械能的装置是 ( )。	单选题	A	电机	充电器	控制器	电池		
276	电动车通常使用的都是 ( ) 电机。	单选题	B	交流	直流	交流或直流	两者都不是		
277	下列选项中,不属于异步电机的优点的是 ( )。	单选题	D	结构简单	坚固耐用	运行可靠	成本高		
278	电动车驱动电机与工业电动机有明显不同 ( )。	单选题	A	驱动电机转速,转矩范围大	工业电机所处环境恶劣	工业电机的能量有限	驱动电机功率超大		
279	直流电动机定子由 ( ) 组成。	单选题	B	定子铁心、电枢绕组两大部分	定子铁心、励磁绕组两大部分	电枢铁心、电枢绕组、换向器三大部分	电枢绕组、换向器两大部分		
280	同步电机按结构可分为 ( ) 两种。	单选题	A	旋转磁极式和旋转电枢式	发电机和电动机	转子和定子	有刷和无刷		
281	下面不属于电动汽车电机驱动系统要求的是 ( )。	单选题	C	恒功率输出和高功率密度	快速的转矩响应特性	再生制动时的能量回收效率低	成本低		
282	直流电动机转子由 ( ) 组成。	单选题	C	电枢铁心、电枢绕组、换向器三大部分	转子铁心、励磁绕组两大部分	两个独立绕组、一个闭合铁心两大部分	转子铁心、转子绕组两大部分		
283	理论上说,异步电机 ( )。	单选题	D	只能做调相机又可作发电机	只能做电动机	只能做发电机	既能做电动机		
284	电机铁心常采用硅钢片叠装而成,是为了 ( )。	单选题	C	便于运输	节省材料	减少铁心损耗	增加机械强度		
285	并励电动机铭牌上的额定电流是 ( )。	单选题	B	额定电枢电流	电源输入电动机的电流	额定励磁电流	空载电流		
286	电流通过导体时会产生磁场,表示电流方向与其产生的磁场方向的关系可以用 ( ) 表示。	单选题	C	左手定则	三指定则	右手定则	右手螺旋定则		
287	欧姆定律里则面,流过电路的电流与电路两端的电压成 ( ) ,而与该电路的电阻成 ( )。	单选题	C	正比、正比	反比、反比	正比、反比	反比、正比		
288	当调节同步发电机励磁电流等于正常励磁电流时,发电机向系统输送 ( )。	单选题	A	感性无功功率	容性无功功率	无功功率为零	既有有功功率又有无功功率		
289	三对极的异步电动机转速 ( )。	单选题	A	小于1000r/min	大于1000r/min	等于1000r/min	1000r/min ~1500r/min		
290	一台并励直流发电机希望改变电枢两据正负极性,采用的方法是 ( )。	单选题	C	改变原电机的转向	改变励磁绕组的接	同时改变原电机的转向励磁绕组的接法	励磁绕组串电阻		
291	直流电机公式 $E_a=C_e\Phi n$ 和 $T_{em}=CT\Phi I_a$ 中的磁通是指 ( )。	单选题	C	空载时每极磁通	负载时所有磁极的磁通总和	负载时每极磁通	负载时磁通的最大值		
292	并励发电机加上负载以后,流过电枢绕组的电流 $I_a$ 与负载电流 $I_L$ 的关系为 ( )。	单选题	B	$I_a=I_L$	$I_a>I_L$	$I_a<I_L$	$F_a=0$		
293	为了使并励发电机能够自励发电,励磁回路的电阻 $R_f$ 应 ( )。	单选题	B	越大越好	适当	越小越好	$R_f$ 等于电枢回路的电阻 $R_a$		
294	直流发电机的空载损耗 ( )。	单选题	C	随电枢电流的增加而增加	与电枢电流的平方成正比	与电枢电流无关	随电枢电流的增加而减少		
295	直流发电机输出的电功率是指电枢电流 $I_a$ 与 ( )。	单选题	A	电枢电动势 $E_a$ 之积	电枢电阻 $R_a$ 之积	电枢端电压 $U$ 之积	励磁电阻 $R_f$ 之积		
296	容性负载的电枢反应将使发电机电枢合成磁场 ( )。	单选题	B	减小	增大	不变	慢慢减小		
297	电容器在直流回路中相当于 ( )。	单选题	C	阻抗	短接	开路	通路		
298	当交流电流通过一导体时,产生的电磁感应将迫使电流趋向于由导体表面经过,这一现象被称为 ( )。	单选题	C	电磁感应	洛伦兹力	集肤效应	电流感应		
299	同步发电机电枢电势的频率与发电机的极对数 ( )。	单选题	A	成正比	成反比	的平方成正比	的立方成正比		
300	同步发电机是利用 ( ) 原理制造的。	单选题	C	基尔霍夫定律	欧姆定律	电磁感应定律	牛顿定律		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
301	双速三相交流鼠笼式异步电动机常用的改变转速的方法是 ( )。	单选题	B	改变电压	改变极对数	将定子绕组由三角形连接变为星形连接	改变电流		
302	异步电动机产生不正常的振动和异常的声音,主要有 ( ) 两方面的原因。	单选题	A	机械和电磁	热力和动力	应力和反作用力	电磁和应力		
303	感应电动机的额定功率 ( ) 从电源吸收的总功率。	单选题	B	大于	小于	等于	大于或等于		
304	电动机外加电压的变化,对电动机的出力 ( )。	单选题	A	影响小	影响大	无影响	一点影响也没有		
305	在电磁学中,有关“磁通”的说法,正确的是 ( )。	单选题	B	磁通是矢量	磁通是磁力线的集合,属于标量	磁通既有大小又有方向	磁感应强度越大磁通就越大		
306	在电磁学中,有关“磁场强度”和“磁感应强度”两个物理量的说法,正确的是它们两个量 ( )。	单选题	B	大小相等	都是有方向的量	方向相反	方向相同		
307	电动初试运时,滑动轴承的回油温度不应大于 ( )。	单选题	B	65	75	85	95		
308	某电动机的代号为YR,这是一种 ( )。	单选题	A	绕线型异步电动机	鼠笼式异步电动机	高速异步电动机	低速异步电动机		
309	反接制动时,电枢电流很大,这是因为 ( )。	单选题	C	电枢反电势大于电源电压	电枢反电势为零	枢反电势与电源电压同方向	电枢反电势小于电源电压		
310	直流电机的励磁方法分为 ( ) 两大类。	单选题	C	自励、复励	自励、鼓励	他励、自励	他励、鼓励		
311	异步电动机工作时,其转差率的范围为因为 ( )。	单选题	A	$0 < s \leq 1$	$1 < s < \infty$	$-\infty < s < 0$	$0 < s < 1$		
312	秦旋变传感器中正弦的阻值是 ( ) 欧姆。	单选题	A	16	10	8	20		
313	驱动电机发热的电气故障直接原因是由于 ( ) 大引起的。	单选题	A	电流	电压	电阻	温度		
314	技师A说,“交流异步电电压动机变极调速是有级调速,平滑性比变频调整好。”技师B说变频调速是无级调速,率可连续调节,平滑性比变极调速更好,正确的是 ( )。	单选题	B	技师A对	技师B对	技师A.B都对	技师AB都错		
315	影响纯电动汽车续航能力明显下降最频发的故障是 ( )。	单选题	A	电池一致性	电机	轮胎	电压		
316	唐车型高压线兆欧表检测需要使用 ( ) 档位。	单选题	D	750VAC	500VDC	250VDC	1000VDC		
317	在正常和故障情况下,任何两导体或任一导体与地之间不得超过交流有效值 ( )。	单选题	D	12	20	36	50		
318	某纯电动汽车行驶10公里后,出现限速9公里的现象,仪表盘上显示“电机过热”故障,技师甲说一定是电过热,整车控制器为保护零部件,限制了功率的输出;技师乙说一定是冷却管道有气阻,导致电机控制器温度过高上述说法正确的 ( )。	单选题	A	只有甲正确	只有乙正确	甲乙均不正确	甲乙均正确		
319	某纯电动汽车在起步时底盘后侧出现异响,同时车辆仪表盘上有故障指示灯显示,技师甲说一定是出现了机故障,乙说可能是线路故障或者电气故障。上述说法正确的是 ( )。	单选题	C	只有甲正确	甲乙都正确	只有乙正确	甲乙都不正确		
320	车辆为了满足充电浅充浅放,当电池电量接近 ( ) 时,请立刻充电。	单选题	A	10%	30%	50%	60%		
321	插枪均衡功能触发的前提条件是 ( )。	单选题	C	充电5%	放电15%	充电100%	放电0%		
322	3.3K功率以内的单相交流充电通过OBC进行,当大于3.3K的交流电充电则是通过 ( ) 进行。	单选题	B	BMS	VTOG	IGBT	DC-DC		
323	唐放电插排充电枪CC与PE的阻抗为 ( )。	单选题	D	680Ω	2KΩ	3KΩ	220Ω		
324	唐车载充电器故障导致烧保险/预充电阻不需提交哪项数据 ( )。	单选题	D	车载高压输出端子之间阻值	充电保险/预充电阻阻值	车载故障码	BMS数据流		
325	某纯电动汽车在使用充电桩充电时,总是出现充电桩跳闸现象,当换用其他充电桩时,依然出现充电桩跳闸现象,技师甲说可能是充电线束的正负极之间有短路,技师乙说可能是动力电池的绝缘值低或者是充电机输入线的绝缘值低,其中说法正确的是 ( )。	单选题	A	只有甲正确	只有乙正确	甲乙均不正确	甲乙均正确		
326	当采用交流充电时其充电系统工作路径是 ( )。	单选题	B	交流充电口→车载充电器→动力电池组→高压配电箱、电池管理器	交流充电口→车载充电器→高压配电箱、电池管理器→动力电池组	交流充电口→高压配电箱,电池管理器→车载充电器→动力电池组	交流充电口→动力电池组→高压配电箱、电池管理器→车载充电器		
327	7米充电枪仅适用于 ( ) KW充电盒。	单选题	A	3.3	7	20	40		
328	当启动动力电池亏电时,什么模块会给动力电池充电 ( )。	单选题	C	驱动电机	电控模块	DC模块	高压配电箱		
329	当车辆进行交流充电时,插入充电枪后块VTOG.检查插枪信号,其插枪信号是由插口上的 ( ) 获得,BCM控制双路继电器吸合, BMS与VTOG获得双电路。	单选题	C	CC接口	L接口	NC2接口	N接口		
330	对纯电动汽车而言,高压线束DC/DC4芯措件绝缘的接测量方法为:将的缘表的测试表笔与 ( ) 充分还接,负极表笔与 ( ) 充分连接,测得正常阻值应该为500兆欧。	单选题	A	电缆内芯;电缆外金属壳	电缆外金属壳;电缆内	电缆正极;电缆负极	电缆负极;电缆正极		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
331	对纯电动汽车而言,检修慢充系统电时理,有负时:要电测量正充极电线的桩端N脚和车辆端的N脚之间是否导通,其阻们应小于 ( ) $\Omega$ , 否则应更换充电线成。	单选题	D	1	2	0.8	0.5		
332	在车载充电机态下,测量动力电池低压插件C脚的唤醒信号对地电压,应为 ( )。	单选题	B	10	5	14	12		
333	在检修32A慢充系统时,如测量充电线桩端充电枪的CC脚和PE脚之间的阻值,测试值应为 ( ) ,否则更换充电线总成。	单选题	A	380	220	450	130		
334	车辆充电时,为了避免对充电设备造成破坏,下列错误的是 ( )。	单选题	C	不要用力拉或者扭转充电电缆	不要使充电设备承受撞击	可以在充电插座料扣盖打开的状态下关闭充电口盖板	可以使充电设备远离加热器或者其他热源的地方		
335	慢充唤醒信号由 ( ) 发出。	单选题	A	充电桩	车载充电机	动力电池	整车控制器		
336	车载充电系统故障应检查以下内容哪个正确 ( )。	单选题	A	动力电池、充电连接情况,充电唤醒	充电机、电机控制器、充电连接情况	DC-DC.充电机、VCU	DC-DC.充电机、动力电池		
337	比亚迪新能源设计有智能充电功能,智能充电是针对 ( ) 来说的。	单选题	C	动力电池包	DC-DC	低压铁电池	VTOG		
338	7KW充电盒、对外放电插排的插枪上cc对PE的阻值分别是多少 ( )。	单选题	D	680 $\Omega$ 、2000 $\Omega$	2000 $\Omega$ 、680 $\Omega$	220 $\Omega$ 、680 $\Omega$	220 $\Omega$ 、2000 $\Omega$		
339	e6因仪表报请检查充电系统更换DC不需要提交哪项数据 ( )。	单选题	C	DC1、DC2数据流	DC1、DC2高压输入实测照片	驱动电器控制器数据流	DC1、DC2低压输出实测照片		
340	对车辆进行快充测试,不能通讯连接时,可关闭点火开关,测量1针和3针的电阻值是否 ( ) $\pm 50\Omega$ 如果阻值不符则根据电路图检查相关电路。	单选题	C	50	40	60	80		
341	ACC.1G1继电器是否吸合由哪个模块直接控制 ( )。	单选题	C	智能钥匙控制器	发动机ECU	BCM	BMS		
342	( ) 通过直流接触器内部绕组线圈,让它产生磁场,通过吸合作来控制一对或多对触点接通和断开。	单选题	A	直流电流	交流电压	电阻	电感		
343	对于250A以上的直流接触器其绕组线圈采用的是 ( )。	单选题	B	单绕组线圈	串联双绕组线圈	并联双绕组线圈	串联混联线圈		
344	唐高电量版本动力电池有()个分压接触器,分别安装在 ( ) 模组里面。	单选题	A	2个 4/7	2个 5/7	3个 4/7	3个 5/7		
345	快充继电器是由()控制器控制闭合 ( )。	单选题	A	直流充电口	BMs(电池管理系统)	Vcu	快充桩		
346	断电后在对高压配电箱进行检修时,其主接触器主触点不释放或释放缓慢,是由于 ( ) 所导致。	单选题	A	触头触点烧结	接触器线圈断路	线圈电压过高	触点过渡磨损		
347	车辆上电过程中,预充接触器线圈通电后,接触器不动作,不是导致这一故障的原因是 ( )。	单选题	D	线圈损坏	线圈电源断路	接触器运动部分卡住	触点损坏		
348	对纯电动汽车而言,电机控制器电缆正极绝缘阻值的测量方法为:将绝缘表的 ( ) 与电机高压电缆正极内芯充分连接,将绝缘表的 ( ) 与电机控制器高压电缆负极外壳充分连接。	单选题	A	测试表笔;负极表笔	负极表笔;测试表笔	正极表笔;负极表笔	负极表笔;正极表笔		
349	高压防护原理中主动泄放时要求5S内将高压回路直流母线电压泄放至 ( ) V以下迅速释放危险电能,最大限度保证人员安全。	单选题	B	100	60	80	10		
350	高压防护原理中被动泄放时要求 ( ) 内将高压回路直流母线电压泄放至60V以下,迅速释放危险电能,最大限度保证人员安全。	单选题	C	5min	10min	2min	6min		
351	下列关于电容器说法错误的一项是 ( )。	单选题	B	用在耦合电路中的电容称为耦合电容	用在滤波电路中的电容器称为中和电容	用在LC谐振电路中的电容器称为谐振电容	用在高频滑振电路中的电容称为高频消振电容		
352	车辆启动时动力电池提供的高压电流首先会传递给车辆个电子部件 ( )。	单选题	C	驱动电机	电控模块	高压配电第	动力电池		
353	动力电池的预充电电阻主要作用是 ( )。	单选题	A	限流	限压	导流	旁通电阻		
354	在对预充电路中的预充电电阻进行检测时,说法正确的是 ( )。	单选题	B	拔掉组修开关后使用万用表测量电阻两端电压	断电后使用万用表测量电阻两端电阻	使用示波器测量其波形	带电测量电阻两端电阻		
355	高压配电箱中,其预充控制电路的作用是 ( )。	单选题	A	缓解对高压系统的冲击	加快车辆上电速度	预热电器元件	保护动力电池包		
356	在预充过程结束后,车辆OK灯点亮的条件是:车辆OK灯点亮时,电池管理器BMS接收到VTOG反馈的 ( ) 信号。	单选题	B	主接触器接合的信号	预充完成的信号	电池电量充足的信号	电源正极接触器接合的信号		
357	预充电路的工作过程中,电池管理器先控制预充接触器吸合,此时电池包的高压电经过预充电阻加载到VTOG线上,VTOG检测母线上的电压达到与电池包电压相差小于 ( ) 时,表示预充完成。	单选题	C	0V	100V	50V	5V		
358	高压配电箱中预充接触器线圈控制电路是由 ( ) 控制。	单选题	B	VTOG	BMS	主控制器	P档电机控制器		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
359	检修预充电电路时,其说法正确的是 ( )。	单选题	B	预充执行元件安装于高压配电箱内,需带电进行检修	断电后可检测预充接触器线圈电阻,做好防护措施再通电进行触点电压检测	预充电阻一般为几欧,万用表选择200 欧姆	先检查动力电池组母线电压,再查其控制线路		
360	在对预充电电路进行检修时,车辆初始上电时检测预充接触器主触点输入端为动力电池电压,输出端电压力0,造成这一现象的说法正确的是 ( )。	单选题	C	动力电池电压不足	主接触器不工作	预充接触器主触点损坏	预充电阻损坏		
361	唐漏电传感器安装在 ( ) 号模组里面。	单选题	A	5号	4号	7号	6号		
362	唐车型高压线束兆欧表检测绝缘阻值要> ( ) MΩ。	单选题	A	1	5	10	20		
363	漏电传感器通过检测动力电池输出的正极母线与车身底盘之间的 ( ) 来判定高压系统是否存在漏电。	单选题	B	直流电压	绝缘电阻	直流电流	电感		
364	漏电传感器将检测的绝缘电阻信息通过CAN线传送给 ( ) ,采取相应的保护措施。	单选题	A	BMS	BCM	OBC	IGBT		
365	当车辆发生严重漏电事故时会 ( ) 同时会通知驾驶员。	单选题	A	启动高压保护	减低车速	提高车速	减少用电设备		
366	动力电池绝缘检查时,用额定电压为1000V的绝缘表测试总正、总负继电器对地电阻应不小于 ( )。	单选题	C	200Ω	300Ω	500Ω	1000Ω		
367	在使用万用检测电容性能好坏时,下列说法正确的是 ( )。	单选题	C	若正反向电阻均无穷大,表明电容器正常	若正反向电阻都很小,说明电容器开路	若正反向电阻值均为0,说明电容器短路	若正反向电阻均为0,说明电容器正		
368	下列关于高压电容器放电的描述,哪一项是正确的 ( )。	单选题	C	行驶时电容器放电,因此电源开关置于OFF位置时,电容器内不存储电能	通常情况下,电容器始终充电以使发动机平缓启动	保养高压电路时,拆下维修塞把手后等待至少10分钟,以使电容器放电	将电源开关置于OFF位置后,电容器内的电能返回至HV蓄电池		
369	使用指针式万用表为断电电容器性能好坏正确的说法是 ( )。	单选题	B	可用万用表的DC7挡直接甜试电容器有无充电过程以及有无内部短路成漏电	试操作时,两表笔任意触碰电容的两引知,然后换表笔再触碰一次,如要电容是好的,万用表指针会向右动一下,随即向左迅速返回无穷大位置	测试操作时,两表笔任意触碰电容的两引脚,如果反复请换表笔触碰电容两引脚,万用表指针始终不向右动说明该电容的容量已满	测量中,若指针向右摆动后不能再向左回到无穷大位置,说明电容性能正常		
370	DC/DC是将动力电池的高压直流电转换为整车低压12V直流电,给整车低压用电系统供电及铅酸电池充电,它的低压使能输出范围为 ( )。	单选题	D	DC12-16V	AC 6-12V	DC 9-14V	DC 6-14V		
371	DC/DC的工作条件及判断表述不正确的是 ( )。	单选题	D	高压输入范围为DC 290V-420V	低压使能输入范围为DC9-14V	整车上ON电后,蓄电池端电压数值在13.8-14V之间	DC/DC只在快充时起作用		
372	下列DC/DC所执行的功能正确的是 ( )。	单选题	B	完成动力电池电源的输出及分配,实现对支路用电器的保护及切断	将高压直流电转换为整车低压12V直流电	将220交流电转换为动力电池的直流电	将输入的直流电逆变为电压、频率可调的三相交流电		
373	关于DC/DC工作条件及判断下列不正确的是 ( )。	单选题	D	高压输入范围为DC 290V-420V	低压使能输入范围为DC9-14V	整车处于0N电状态,蓄电池端电压在13.8-14V之间	通过使用水冷进行降温		
374	检测DC/DC使能信号的方法:在车辆 ( ) 后,检查DC/DC低压控制插件的电源管脚对地电压,应为12V,如没有电压,则应检查整车控制器,必要时更换。	单选题	A	正常启动	充电	停驶	清洁		
375	DC-DC变换工作顺序为①整车ON挡上电或充电唤醒上电②动力电池完成高压预充电流程③VCU发给DC-DC变换器使能信号 ④DC-DC变换器开始工作 ( )。	单选题	C	1234	1243	1342	1324		
376	DC-DC在车辆以下哪些时候不进行工作 ( )。	单选题	B	0K电时	车辆进入防盗状态时	直流充电	交流充电时		
377	下列选项中,属于整流器的是 ( )。	单选题	D	DC/DC	DC/AC	AC/AC	AC/DC		
378	以下对新能源车DC-DC的功能描述正确的是 ( )。	单选题	A	纯电模式下,DC的功能替代了传统燃油车挂在发动机上的12V发电机,和蓄电池并联给各用电器提供低压电源	将电池包的直流电转换为交流电给驱动电机供电	监测电池包状态	将电动机回馈的交流电转换为直流电		
379	对于DC-DC控制指述正确的是 ( )。	单选题	A	其作用是给车载12蓄电池充电	BYD动力电池电压650V直接通过电感变成12V	DC-DC输出稳定电压为12.8V	DC-DC可以实现12V升压到动力电池电压,供电机使用		
380	比亚迪e5车型的32A空调保险(高压)安装在 ( )。	单选题	C	前舱配电箱	仪表板配电箱	高压电控总成外倒	前正极保险盒		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
381	比亚迪e6的空调系统的面板上,以下 ( ) 按键是送风模式按键。	单选题	C	AUTO	A/C	MODE	MOON		
382	汽车空调的干燥过滤器安装在 ( ) 间的管道上。	单选题	B	空调压缩机与冷凝器	冷凝器与膨胀阀	膨胀阀与蒸发器	膨胀阀与蒸发器压力调节阀		
383	某纯电动汽车的空调压缩机无启动声音,电源电流也无变化,经过查看为驱动控制器和压缩机均不工作,甲说伏DC或24伏DC控制电源未接入驱动控制器,乙说控制电源电压不足或超压,丙说插接件端子接触不良或松动说法正确的是 ( )。	单选题	A	甲乙丙可能都正确	甲乙可能正确	甲丙可能正确	甲乙丙都不正确		
384	某客户购买的新纯电动汽车发现开启功能设置后风仍为凉风,技术人员检查后发现PTC根本不工作,经过查看修手册,技师甲猜测是PTC控制回路断路或者是PTC内部短路烧毁高压保险;技师乙,认为可能是冷暖模式设置确,上述说法正确的是 ( )。	单选题	A	甲正确	甲乙均正确	乙正确	甲乙均不正确		
385	某纯电动汽车,空调压缩机发出异常声响,经检查驱动控制器工作正常,压缩机不工作,针对这种情况,技师甲说可能是电机缺相引起的;乙说可能是冷凝器风机未正常工作,造成系统压差过大,电机负载过大而进行保护模式,上述说法正确的是 ( )。	单选题	A	只有甲正确	只有乙正确	甲乙均不正确	甲乙均正确		
386	深蓝S7 2023款520Max毫米波雷达的数量是 ( )。	单选题	B	1	3	5	2		
387	比亚迪e5的空调系统的节流装置是 ( )。	单选题	D	节流管	电子节流管	膨胀阀	电子膨胀阀		
388	比亚迪e5的空调系统的制冷剂是 ( )。	单选题	A	R410a	R134	R12	R22		
389	比亚迪e5风扇控制逻辑中,空调打开后,ECU检测到中压开关低电平信号后,风扇运转状态是 ( )。	单选题	C	高速风扇运转	低速风扇运转	低速风扇运转2S,然后风扇高速运转	低速风扇、高速风扇轮流运转		
390	在交通部《汽车空调制冷剂回收、净化、加注工艺规范》中,制冷剂回收是指 ( ) 过程。	单选题	A	用专用设备将制冷装置中的制冷剂收集到特定外部容器中的过程	用专用设备对回收的制冷剂进行循环过滤,去除其中的非凝性气体、油、水、酸和其他杂质,使其能够重新利用的过程	用专用设备将制冷剂加注到制冷装置中的过程	用专用设备和指定方法对制冷装置内部进行清洁的过程		
391	《汽车空调制冷剂回收、净化、加注工艺规范》中,制冷剂回收作业工艺过程不包含 ( ) 操作。	单选题	C	回收作业准备	制冷剂回收原则判定	制冷剂泄漏检测	回收作业操作		
392	《汽车业空调制冷剂回收、净化、加注工艺规范》中,制冷剂加注作业工艺过程不包含 ( ) 操作。	单选题	D	加注作业准备	补充冷冻机油	视情清洗	制冷剂纯度检测		
393	蒸发器表面温度不应低于 ( ) 以防蒸发器结霜和结冰。	单选题	B	2.2°C	1.1°C	0°C	-1.1°C		
394	制冷剂的蒸发压力与大气压力相比 ( ) ,否则空气会进入制冷系统。	单选题	A	高	低	相等	不确定		
395	汽车空调压缩机主要采用蒸气 ( ) 式压缩机。	单选题	C	压力	液化	容积	活塞		
396	汽车空调压缩机吸入低温 ( ) 制冷剂蒸气。	单选题	C	高压	中压	低压	大气压		
397	压缩机将压缩后的高温、高压 ( ) 制冷剂送到冷凝器并向外放热。	单选题	B	液态	气态	固态	气液混合		
398	汽车低速行驶时,空调压缩机有较强的制冷能力,高速行驶时,要求低 ( )。	单选题	B	油耗	耗能	损耗	污染		
399	汽车空调制冷系统的冷凝器、蒸发器,统称为 ( ) 器。	单选题	C	换能	换热	交换	交流		
400	液体制冷剂在蒸发器中吸收被冷却对象的热量而 ( )。	单选题	C	液化	圆化	汽化	升华		
401	物体吸收或放出热的多少叫做热量,热量的单位是 ( )。	单选题	B	kg	J	m	K		
402	热量将通过物体从高温点向低温点移动,这种现象就是热的 ( )。	单选题	A	传导	对流	辐射	漂移		
403	气体和液体以它本身的流动使热量转移,这种热的传递方式称为 ( )。	单选题	B	传导	对流	辐射	传递		
404	发热源直接向其周围的空间散发热量,这种热的传递方式称为 ( )。	单选题	C	传导	对流	辐射	传递		
405	技师甲说:冷凝器通过散热将高压气态的制冷剂转换为高压液态的制冷剂;技师乙说:节流元件将高压蒸气换成低压蒸气。正确答案是 ( )。	单选题	A	甲正确	乙正确	两人都正确	两人都错误		
406	汽车制冷系统中的制冷剂年泄漏量不得大于充填量的 ( )。	单选题	B	15%	10%	12%	5%		
407	汽车空调压缩机泄漏检查方法有多种,但下列方法中不能采用 ( )。	单选题	D	卤素检漏仪	电子检漏仪	肥皂泡	水压法		
408	在加注制冷剂前,应补充冷冻机油,建议的补充量为 ( )。	单选题	A	制冷剂净化时的排出量+20m1	制冷剂净化时的排出量	制冷剂净化时的排出量+40m1	制冷剂净化时的排出量150m1		
409	下列对于补充冷冻机油的说法,正确的是 ( )。	单选题	A	制冷装置应处于真空状态	当制冷装置中存在有高压时,才能打开注油阀	当制冷装置中存在有低压时,才能打开注油阀	可以随时加注冷冻机油		
410	冷冻机油变质的原因不包括 ( ) 项。	单选题	D	混入水分	氧化	污染	混入了氮气		
411	空调系统制冷性能测试时,鼓风机开关应处于 ( ) 位置。	单选题	D	关闭	开1档	开2档	开最大档		
412	自动空调的车内温度传感器安装在 ( )。	单选题	C	中央出风口	除霜出风口	吸气管入口	外循环空气入口		
413	车外温度传感器信号传给空调EC后,ECU会 ( ) 调整各风门的开度。	单选题	C	立即	定时	根据程序	无序		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
414	以下哪项不符合行业标准的制冷剂检漏方法是 ( )。	单选题	B	荧光剂检漏	肥皂水检漏	真空检漏	加压检漏		
415	液体汽化的方法有 ( )。	单选题	A	减压、升温	增压、降温	增压、升温	减压、降温		
416	制冷剂回收的英文是 ( )。	单选题	B	refrigeration device	refrigerant recovery	refrigerant recycling	refrigerant recharge		
417	下列关于带电电机的空该压墙机总线的描述,用的 ( )。	单选题	C	采用无刷电动机	关于ZVW30系列PR1Us车型,BC/AC逆变器内置于空调压缩机	由12V动	采用专用压缩机机油ND-0IL11		
418	以下是关于混合动力车辆(PRIUS ZVW30)的空调压机的描述,正确的是 ( )。	单选题	D	带电机的空调压缩机总成由活塞式压缩机、无刷电动机,空调逆变器,机油分离器和轴组成	常规型压机用于空调系统	带电机的压缩机总成的电动机使用辅助蓄电池(直流12V)作为其电源	空调逆变器内置于带电机的压缩机总成		
419	以下是关于混合动力车辆的空调压缩机的描述,正确的是 ( )。	单选题	C	混合动力车辆使用具有高绝缘性能的压缩机机油 (ND-0IL7)	混合动力车辆使用具有高绝缘性能的压缩机机油 (ND-0IL9)	混合动力车辆使用具有高绝缘性能的压缩机机油 (ND-0IL11)	混合动力车辆不使用压缩机机油,因为其电动机可作为压缩机工作		
420	比亚迪e6y的空调系统冷冻油总量是 ( )。	单选题	B	80 ml	120 ml	160 ml	200 ml		
421	比亚迪的空调系统所有功能失效,最不可能的原因是 ( )。	单选题	D	高压配电故障	空调电机驱动器	空调控制器	制冷剂泄漏		
422	比亚迪e6Y的后除霜系统由以下 ( ) 部件控制。	单选题	C	ECU	ECM	MCU	AUC		
423	以下 ( ) 不是比亚迪e5空调系统的特点。	单选题	B	电动压缩机制冷	发动机余热制热	R410a冷媒	电子膨胀阀		
424	以下 ( ) 不是比亚迪e5的空调系统的部件。	单选题	D	电动压缩机	HVAC总成 V	PTC加热器	膨胀阀		
425	比亚迪c5的空调系统冷媒加注量为 ( )。	单选题	C	300g	400g	500g	600g		
426	比亚迪e5的空调系统冷冻油总量为 ( )。	单选题	B	120ml	135ml	150ml	185ml		
427	自动空调自诊断功能是同时按住 ( ) 两个按键。	单选题	A	自动、关闭	AC模式	AC.关闭	自动、模式		
428	双区独立空调在关联模式下操作乘员侧温度调节旋钮时,将自动切换成 ( )。	单选题	C	双区模式	自动模式	独立模式	用户模式		
429	秦100空调系统制冷剂加注量是 ( ) g。	单选题	A	800	600	580	650		
430	秦100空调系统制冷剂采用 ( )。	单选题	A	R134a	R470	R12	R22		
431	比亚迪宋EV的5AEV电动压缩机的额定功率为 ( )。	单选题	D	3.3KW	3KW	2.2KW	2KW		
432	某EV150纯电动汽车的空调压缩机无启动声音,电源电流也无变化,经过查看为驱动控制器和压缩机均不工作甲说12vDC或24vDC控制电源未接入驱动控制器,乙说控制电源电压不足或超压,丙说插接件端子接触不良或松动说法正确的是 ( )。	单选题	C	甲乙丙可能都正确	甲乙可能正确	甲丙可能正确	甲乙丙都不正确		
433	某纯电动汽车,空调压缩机发出异常声响,经检查驱动控制器工作正常,压缩机不工作。针对这种情况,技师甲说可能是电机缺相引起的;乙说可能是冷凝器风机未正常工作,造成系统压差过大,电机负载过大而进行保护模式。上述说法正确的是 ( )。	单选题	D	只有甲正确	只有乙正确	甲乙均不正确	甲乙均正确		
434	在检修北汽新能源纯电动汽车空调系统时,可拔下空调压缩机的高压线束,启动车辆,接通 ( ) 用万用表测量高压线束A.B端子之间是否有320-350V直流电压,如无电压则应检查高压控制盒压缩机保险是否熔断。	单选题	D	挡位开关	维修开关	点火开关	AC开关		
435	对EV200暖风系统进行检查时,当拔下电加热器(PTC)高压线束,启动车辆,开启鼓风机,用万用表测量高压线束3端子与2、1端子之间是否有 ( ) V的直流电压,如电压正常则PTC本体存在故障,应更换处理。	单选题	C	120-240	320-350	280-340	350-420		
436	检查北汽EV150的PTC系统的CAN线信号时,启动车辆,拔下高压控制盒东纸压件,量7,8号端子搭铁之间的电应该有 ( ) V的参考电压。	单选题	D	2.5	4	6	4.7		
437	正常情况下,纯电动汽车空调制冷系统的静态压力该在0.6Mpa以上,如压力低于 ( ) 始,则应检查系统是否泄漏并添加制冷剂。	单选题	D	0.6	0.1	0.8	0.2		
438	在检查北汽EV150的PTC系统的CAN线信号时,启动车辆,拔下高压控制盒低压插件,测量7,8号端子与搭铁与之间的电压,应该有 ( ) V的参考电压。	单选题	D	2.5	4	6	7		
439	( ) 是用来吸收汽车空调系统中制冷剂的水分。	单选题	A	储液干燥器	冷凝器	膨胀阀	蒸发器		
440	比亚迪e5电动车的空调系统高压为 ( ) ,低压为 ( ) 。	单选题	D	1.3-1.5MPa~0.25-0.3MPa	1.4-1.8MPa~0.15-0.3MPa	2.0-2.8MPa~.35-0.4MPa	2.6-3.0MPa~0.8-1.2MPa		
441	空调压缩机控制器内部电路自身会在 ( ) 内放完电,若不进行强制放电则需等待 ( ) 再取下压缩机控制器以避免电击危险。	单选题	D	3min 4 min	2min 4min	3min 3min	3min 5min		
442	比亚迪e5转向系统当显示扭矩传感器未校准故障时,应该先执行以下操作 ( ) 。	单选题	A	标定扭矩信号	标定扭矩传感器	更换转同器总成	更换EFS控制单元		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
443	比亚迪e5的转向系统EPS与车身稳定系统ESP能过以下（）方式进行通信。	单选题	D	LIN	KEYWORD82	KEYWORD2000	CAN		
444	比亚迪e5转向系统EPS采的电源系统是（）。	单选题	A	12V低压电源	24V低压电源	300V高压电源	600V高压电源		
445	以下关于比亚迪e6先行者转向系统的英文缩略语正确的是（）。	单选题	C	EPS	ESP	EHPS	HPS		
446	某纯电动汽车助力转向无助力,经检查供电电源和线束接插件均正常,技师甲说低压蓄电池亏电可导致转向无助力,技师乙说电机损坏也可导致转向无助力,技师丙说控制器损坏可导致转向无助力,上述说法正确的是（）。	单选题	C	技师甲乙丙说法均正确	技师甲乙正确	技师乙丙说法正确	技师甲乙丙说法均不正确		
447	电动汽车助力转向系统的工作特点是:转速越低,助力（）转速越高,助力（）。	单选题	D	越小、越小	越大、越大	越小、越大	越大、越小		
448	比亚迪K9,电动液压转向助力系统(EHPs),通过（）控制转向电机转速,最终在动力转向器处产生大小合适的助力效果。	单选题	D	高压控制器	DC-DC	发动机	逆变器		
449	关于电子控制动力转向系统的说法,技师甲称使车辆低速时转向轻便,技师乙称使车辆高速时转向轻便,则（）。	单选题	A	技师甲正确	技师乙正确	两人都正确	两人都错误		
450	电动助力转向系统的英文缩写是（）。	单选题	B	EPS	EPS	ESC	ECS		
451	丰田普锐斯在行驶过程中按 Power开关超过3秒,HV系统将关闭,此时以下功能也会被取消（）。	单选题	C	转向助力	制动助力	转向助力和制动助力	没有功能被取消		
452	电动液压转向系统的特点是（）。	单选题	A	相比与传统液压转向系统要节约能量	转向手感无需调整	不存在助力油液泄露风险	成本较低		
453	对于电动液压式动力转向系的常见故障有（）。	单选题	B	转向轻便	转向不灵	操纵不舒适	转向角过大		
454	电子控制动力转向系可以分为（）。	单选题	A	电动式和电动液压式	电动齿轮式和电动液压式	齿轮式和条式	电动气压式和电动液压式		
455	电动液压式动力转向系可分为（）。	单选题	D	流量控制式和压力控制	正力控制式和反力控制式	流量控制式相质量控制式	流量控制式和反力控制式		
456	车转向时,其内轮转角（）外轮转角。	单选题	C	小于	等于	大于	随方向盘变化		
457	调整转向器端啮合间隙时,转向器应处于（）位置。	单选题	B	左端啮合	中间啮合	右端啮合	任意位置		
458	技师甲说常规动力转向系采用发动机驱动的油泵作为动力,技师乙说电力/电子齿轮条机构可以在发动机熄火后还能提供转向动力,则（）。	单选题	C	技师甲正确	技师乙正确	两人都正确	两人都错误		
459	常流式滑阀结构的液压力转向器中,技师甲称反作用柱塞起路感作用,技师乙称无反作用柱塞的车都有路感则（）。	单选题	A	技师甲正确	技师乙正确	两人都正确	两人都错误		
460	液压力齿条式转向系的动力缸,若是齿条活塞密封滑测,技师甲说左转向动力降低,技师乙说右转向力降低,则（）。	单选题	C	技师甲正确	技师乙正确	两人都正确	两人都错误		
461	液压力齿条式转向系的动力缸,若是外密封泄漏,技师甲说左转向动力随低,技师乙说右转向动力降则（）。	单选题	C	技师甲正确	技师乙正确	两人都正确	两人都错误		
462	关于不可逆式转向器,判断正确的是（）。	单选题	B	车轮受冲击力后能传到方向盘	车轮无自动回正功能和无路感	无路感和转向沉重	车轮无自动回正功能和转向沉重		
463	液压力转向系统的高压油液的压力能达到（）压力。	单选题	B	2000kPa-4000 kPa	4000 kPa-7000 kPa	8000 kPa-10000 kPa	10000 kPa-12000kPa		
464	依据招表的选用原则,额定电压在500V的设备选用（）的摇表。	单选题	A	1000~2500V	1000V	500V	2000V		
465	钳表由电流互感器、钳形扳手和一只整流磁电式仪表所组成,工作原理与（）类似。	单选题	B	整流器	变压器	电容器	电感		
466	钳表测量完毕,要将转换开关放在（）量程处。	单选题	A	最大	最小	二极管档	电阻档		
467	示波器形象的显示了（）信号随时间变化的状态。	单选题	C	衰减	周期	幅度	峰值		
468	示波器的核心是()不失真的回放。	单选题	C	磁信号	光信号	电信号	触发信号		
469	万用表在使用时,必须（）以免造成误差。同时还要避免外界磁场对万用表的影响。	单选题	A	水平放置	垂直放置	倾斜放置	随机放置		
470	万用表使用完毕,应将转换开关置于（）的最大挡。	单选题	D	交流电流	交流电压	随便都可以	OFF档		
471	万用表（）带电测量电阻,如果测量电容的时,应该放电后再进行测量。	单选题	A	不能	能	无影响	串联后		
472	万用表选择合适的量程档位,如果不能确定被测量的电流时,应该选择（）去测量。	单选题	C	任意量程	小量程	大量程	电阻档位		
473	万用表选择合适的量程事,应该先（）量程或看铭牌值估算。	单选题	A	先选大,后选小	先选小,后选大	任意都可以	比铭牌值小		
474	高压放电棒用于高电压试验后,对试品上积累的电荷,进行对地（）。	单选题	A	放电	充电	加热	测量		
475	BYDe5使用的故障诊断仪是（）。	单选题	B	WAS5054	VDs2000	KT600	元征X31		
476	数字兆欧表的单位是（）。	单选题	A	MΩ	Ω	KΩ	KV		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
477	发动机转速传感器是一种信号发生器,产生的是 ( ) 信号。	单选题	B	直流	频率	电流	电压		
478	万用表测量蓄电池的电压时应该选择 ( ) 档位。	单选题	B	AC 20V	DC 20V	AC 20A	AC 20A		
479	钳表测量电气设备的工作电流时 ( ) 电源和线路。	单选题	A	无需断开	需断开	并联	串联		
480	钳表测量一额定电压为308V的汽车车用电器工作电压时需选择 ( ) 档位。	单选题	A	DC 600V	DC 20V	AC 600V	AC 200A		
481	数字兆欧表具有输出功率大,短路电流值 ( ) 等特点。	单选题	A	高	低	不确定	趋于无穷大		
482	下列检查仪表中可以被用来测量频率的有 ( ) 。	单选题	D	兆欧表	电流表	电压表	数字万用表		
483	用万用表检测线路中流过的电流时,应该将万用表的两只表笔 ( ) 入电路中。	单选题	B	串联	并联	靠近	贯穿		
484	现用万用表检测一用电器电压,首先应该对万用表进行 ( ) 操作。	单选题	B	选择合适的电压量程	选择合适的电流量程	选择合适的电容量程	选择合适的电阻量程		
485	在比亚迪e5维修中,从转向器上断开转向管柱或者中间轴之前,车轮应该保持在正前方向,车辆处于断电状态,否则,会导致以下故障 ( ) 。	单选题	D	损坏时钟弹簧	损坏转向管柱	损坏方向机	损坏安全气囊		
486	以下不属于电动汽车冷却系统部件的是 ( ) 。	单选题	D	冷却液	散热器	水泵	节温器		
487	以下部件无需冷却的是 ( ) 。	单选题	D	DC-DC	驱动电机	电机控制器	空调压缩机		
488	比亚迪E6冷却风扇转速档 ( ) 。	单选题	D	一个档位	二个档位	三个档位	无级调速		
489	冷却系统的电动水泵类型是 ( ) 。	单选题	A	离心式	外啮合式	内啮合式	叶片式		
490	冷却系统中电动水泵的检测设备,以下哪项不适用 ( ) 。	单选题	D	万用表	试灯	示波器	兆欧表		
491	电动汽车以下高压组件中,产生热量最大的部件是 ( ) 。	单选题	C	DC-DC	电机控制器	驱动电机	电池组		
492	下列关于混合动力冷却系统的描述,除哪一项外都是正确 ( ) 。	单选题	C	采用电动水泵以循环冷却液	冷却MG和带转换器的逆变器总成	采用发动机冷却系统	电源开关置于ON( READY ON)位置时,持续循环冷		
493	下列关于冷却系统的描述,除哪一项外都是正确的 ( ) 。	单选题	B	HV冷却系统独立于发动机冷却系统	采用电动水泵,但必须进行传动皮带检查	更换发动机冷却液时,必须将车辆置于检查模式下并循环冷却液以放气	需要检查发动机和冷却系统的冷却液液位		
494	电动汽车整车热管理不包括哪项 ( ) 。	单选题	D	空调热管理	电池热管理	电机及驱动控制器热管理	底盘热管理		
495	比亚迪E5高压电池组散热正确是 ( ) 。	单选题	C	鼓风机风冷热交换	利用冷却水将热量送到散热器热交换	利用冷却水吸热后再与空调系统进行热交换	无散热系统进行热交换		
496	冷却系统的电动水泵控制方式正确的是 ( ) 。	单选题	A	直流控制	交流控制	占空比控制	变频控制		
497	电动汽车上使用的真空泵的目的是 ( ) 。	单选题	B	空调需要	制动需要	电机控制器需要	转向系统		
498	E5轿车上使用的真空泵类型是 ( ) 。	单选题	D	液环式	叶片式	内外转子式	膜片式		
499	对冷却系统的副水箱盖进行测试时,施加的压力为 ( ) 。	单选题	A	15-45KPA	1-3KPA	50-70KPA	100-150KPA		
500	电动真空泵的电源检测设备不适用的是 ( ) 。	单选题	D	万能表	试灯	示波器	解码仪		
501	ACC的目的是通过对车辆 ( ) 运动进行自动控制,以减轻驾驶员的劳动强度。	多选题	AB	横向	纵向	垂向	弯道		
502	下列哪些是自适应巡航控制功能前置条件 ( ) 。	多选题	ABD	轮胎气压正常	转向系统无故障	高压电池电量充足	制动系统无故障		
503	以下属于辅助泊车系统组成的是 ( ) 。	多选题	ABC	超声波传感器	控制器	蜂鸣器	图像传感器		
504	关于超声波雷达安装位置说法错误的是 ( ) 。	多选题	CD	车辆前保险杠	车辆后保险杠	驾驶室A柱	前风挡玻璃		
505	常见激光雷达三种类型有 ( ) 。	多选题	ABC	测绘级	工业级	车规级	民品级		
506	下列关于失效保护功能的描述,错误的是 ( ) 。	多选题	BCDE	即使MG1发生故障,发动机还能启动	MG2发生故障时,发动机和MG1工作以驱动车辆	MGR发生故障时,仅可用前轮驱动	动力管理控制ECU( HV CPU)根据混合动力系统故障执行失效保护驱动模式	压缩机高压电缆松脱,仍可以上高压电	
507	普通导航地图只记录道路级别的数据,如道路等级、几何形状、坡度、曲率、方向等;高精度地图在普通导航地图的基础上不仅增加了车道及车道线类型、宽度等属性,更有诸如、( ) 等详细信息。	多选题	AB	护栏、路沿、交通标识牌	信号灯和路灯毫米波雷达	交通流程	事故通报		
508	小鹏汽车在其XPiLOT ADAS解决方案中选用惯性传感器接收来自所有GNSS卫星 ( ) 的讯号,进行多频实时动态定位。	多选题	AD	GPS	GLONASS	伽利略	北斗		
509	三目摄像头:通过三个摄像头覆盖不同范围的场景,解决了摄像头无法切换焦距的问题,相比于 ( ) ,其拥有更好的视野广度和精度。三目摄像头由于计算量大,对芯片的数据处理能力要求高,目前成本相对较高。	多选题	AB	单目	双目	三目	四目		
510	蔚来ES8车辆360全景影像没有显示的原因: ( ) 。	多选题	ABD	可能是车内系统有BUG	显示屏的调节线以及摄像头电源线、视频线出现接触不良	激光雷达故障	电池模块出现了故障,会导致无法供电		

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
511	对于车端感知能力很强的车型，高清地图则主要提供一些感知能力范围外的信息，例如( )，可以充当替补或校验；再比如潮汐车道、公交车道等一些需要在感知基础上进行推理的一些信息。	多选题	ABC	超视距的信息	或者当汽车传感器出现故障,提供环境信息	恶劣天气影响车端感知时, 提供信息	提供充电信息		
512	Telematics BOX, 简称车载T-BOX, 车联网系统包含四部分, 主机、车载T-BOX、手机APP及后台系统。车载终端与车联网服务后台的数据通信方式有三种, 包括( )。	多选题	ABC	蓝牙技术	Wi-Fi技术	公众移动通信	NFC		
513	小鹏P7全景影像全景影像系统所使用的四组摄像头都为广角摄像头, 分别位于( )。此外, 全景影像摄像头所拍摄的影像角度, 则是由摄像头安装处向下倾斜至路面。	多选题	ABD	前保险杠	左侧与右侧后视镜	风挡玻璃	以及后保险杠上		
514	理想通过感知视觉、感知听觉、理解、表达视觉和表达听觉进行多方向升级, 多屏交互为全车人打造全场景专属屏幕服务。信息在空间多屏间流转, 包括( )。	多选题	ABD	跨屏同步	跨屏转移	三维融合	多屏多视角		
515	以下哪个属于比亚迪汉汽车提车时一定要设置的8个功能? ( )。	多选题	ABD	设置车道保持, 在安全辅助系统功能中, 打开车道保持。一旦车辆偏离行车道, 它可以及时提醒震动方向盘你修正方向	设置SOC智能保电功能, 25%就可以, 这样可以最大限度利用电池进行纯电里程, 节省费用	设置英文系统	设置盲点监测功能, 因在日常开车并线的时候, 如果视野盲区内有车, 外后视镜上的三角黄灯会点亮提醒		
516	驱动电机故障主要包括( )。	多选题	ABCD	电机的空载电流大	电机发热	噪音或者异响	电机乏力		
517	关于汽车ACC 系统说法正确的是( )。	多选题	ABD	汽车ACC系统可以自动控制车速	ACC系统工作过程中, 驾驶员踩制动踏板, ACC系统会终止巡航控制	ACC系统工作过程中, 驾驶员踩加速踏板, ACC系统会终止巡航控制且不再启动	汽车ACC系统可以减轻驾驶员的疲劳度		
518	下列不属于电动机的重要性能参数,以下( )正确的。	多选题	ABC	小型电动车辆电动机的额定电压范围为12~36V	微型电动车辆电动机的额定电压范围为48~288V	普通电动汽车电动机的额定电压在300V左右	电动大客车电动机的额定电压范围为400~600		
519	比亚迪宋pro车道偏离系统预警的可能原因:( )。	多选题	ABD	车道偏离系统故障	CAN网络故障	动力电池亏电	组合开关及相关线路故障		
520	前向碰撞预警提示灯长时间亮起, 一般是( )等原因造成的。	多选题	ABC	防撞传感器损坏或电脑版本问题	插头接触不良	线路短路或断路	DC-DC故障		
521	倒车时盲区安全辅助系统在下列( )工况中不工作。	多选题	AB	倒车时	急转弯时	爬坡时	直线行驶时		
522	比亚迪自动紧急制动功能受限出现的原因是( )。	多选题	ABC	前风挡玻璃多功能视频控制器摄像头部位脏污导致	多功能视频控制器自身故障	中距离探测雷达故障	欠费停机		
523	某车型OTA升级程序不到5分钟, 提示车子条件不足, 升级失败。然后就是系统自动重启, 报若干个故障码, 车辆APP也显示动力系统与低压供电系统异常。又过了一会直接提示车辆断电, 至此车子无法启动。请问可能的原因是( )。	多选题	ABD	车辆蓄电池电量不足导致中途升级失败	升级过程中客户误操作	没有付费	车辆改装或加装OBD设备导致车辆网络传输异常		
524	重新校准特斯拉的摄像头可能会修复许多问题, 包括( )。	多选题	ABC	幻觉制动	无法正确检测周围物体	自动驾驶控制单元故障和各种错误信息换挡	不入档		
525	奇瑞瑞虎 8 PRO 为例, 搭载了 AI 情感超级交互系统, 根据人脸识别、视线追踪第一时间察觉驾驶员的肢体语言, 判断( ), 并智能推送聊天、音乐音量、空调温度等场景模式, 帮助驾驶员缓解疲劳。	多选题	AB	疲劳等级	分神状态	人体体温	语言暴力		
526	电池的SOC与电池( )有关。	多选题	AB	充放电历史	充放电电流	包装形式	品牌	电压	
527	电池的自放电率和以下哪些因素有关( )。	多选题	DE	电池数量	电压	电流	时间	环境温	
528	电池不一致性是指同一规格,同一型号电池在( )等参数方面存在的差别。	多选题	ABCD	电压	内阻	容量	循环寿命	体积	
529	铅酸电池的的优点包括( )。	多选题	ABD	技术成然	适用温度宽	比功率大	成本低	耐用	
530	最常用的适台电动汽车使用的蓄电池有( )。	多选题	ABC	铅酸电池	镍氢电池	锥离子电池	锂银电池	太阳能电池	
531	以下关于锂离子电池叙述中,正确的是( )。	多选题	BCDE	锂离子电池单体标称电压2.0v	锂离子电池比能量比电池要高	在深度放电情况下循环次数可以达到1000次以上	环保性高且无记忆效应	放电电流大	
532	动力电池的应用领域有( )。	多选题	AB	电动车辆	电动工具	无线传感器	小型电器	手机	
533	常规充电方法包括( )。	多选题	BCD	恒时充电法	恒流充电法	恒压充电法	阶段充电法	在线充电法	
534	动力电池最重要的特点就是( )。	多选题	CD	高电压	高质量	高功率	高能量	高电流	

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
535	下列关于输出限制控制的描述,正确的是 ( )。	多选题	ABD	SOC低时	HV蓄电池高温时	请求空调最大制冷时	MG高温时	在驻车档(P)时	
536	下列关于蓄电池智能单元的描述,正确的是: ( )。	多选题	ACD	监视高压电路的漏电情况	内置于动力管理ECU	将H蓄电池温度.电压和电流信号传输至HV ECU	计算HV蓄电池的SOC	监视低压电路的漏电情况	
537	动力电池管理系统的安全功能包括 ( )。	多选题	ABD	充电过电压和过电流控制	过放电控制	防止温度过抵	发生碰撞切断高压电路	电池衰减修复管	
538	混合动力汽车对动力电池的要求包括 ( )。	多选题	ABCD	为减轻发动机的负担,并满足加速.爬坡的动力性要求,要求电池能提供大瞬间功率	为满足动力性和回收制动能量的要求,电池应能承受大电流的充放电	在苛刻的工作条件下,也能有很长的使用寿命,要求有1000次以上的深度放电循环和40万次以上的浅度放电循环	为了保证正常使用和延长其使用寿命,电池SOC应当保持在50%-100%的范围内	能够适应任何工况下的SOC充电曲线	
539	下列关于维修把手的描述,哪些是正确的 ( )。	多选题	ABD	高压电路主保险丝位于维修塞把手内	维修塞把手解锁时,互锁开关关闭	维修塞把手解锁时,高压电路切断,无需拆下维修塞把手	佩戴绝缘手套以操作维修塞把手	取下维修把手即可立即检查高压线束	
540	下列关于维修高压系统前需采取的步骤的描述,正确的是 ( )。	多选题	ACE	使用“警告:高压,请勿触摸”标志	佩戴绝缘手套前,将手弄湿	拆下维修塞把手并将其放入口袋内	用绝缘胶布包裹维修塞	拆下维修塞把手后,等待10分钟	
541	下列关于HV蓄电池温度传感器的描述,正确的是 ( )。	多选题	ACD	传感器安装在多个位置上	蓄电池模块温度越高,热敏电阻的电阻越大	蓄电池模块温度越低,热敏电阻的电阻越大	传感器也安装在进气管内	温度传感器靠冷却风散散热	
542	她料电池实质上是电化学反应发生器,由 ( ) 部分组成。	多选题	ABC	阴极	阳极	电解质	液体	氢气	
543	锂离子电池的外形包装中一般有哪几种 ( )。	多选题	ABC	圆柱形	软布袋式	棱柱形	箱式	片式	
544	电池管理系统BMS的外部通信方式中一般有 ( )。	多选题	ABC	RS232	RS485	CAN	LIN	光纤	
545	以下缩写中是电池管理系统关心的参数是 ( )。	多选题	ABC	SOC	SOH	DOD	SOR	DCT	
546	电池管理系统的功能 ( )。	多选题	ABCD	数据采集功能,预测电池状态功能	能量管理功能,均衡控制	安全管理功能,热管理功能	通信功能	充电功能	
547	以下哪些是常用于电池管理系统测量电流的 ( )。	多选题	AB	分流器	霍尔传感器	电流互感器	电压互感器	电感器	
548	电池管理系统按拓扑结构分类,主要有 ( )。	多选题	ABCD	集中式	模块式	分布式	主从式	并列式	
549	高压电池包中的单体电池内阻在以下哪些情况较大 ( )。	多选题	AB	SOC较大时	SOC较小时	SOC50%时	DD50%	DOD100%	
550	高压电池包中的单体电池内阻在以下哪些情况较大 ( )。	多选题	ACD	电池温度较低时	电池温度较高时	使用次数的增加	较大电流放电时	使用过程中	
551	ACC 系统的主动制动控制指的是由ACC控制模块施加的制动控制动作。	判断题	正确						
552	CAN与CAN-FD主要区别:传输速率不同、数据长度不同、帧格式不同、ID长度不同。	判断题	正确						
553	激光雷达每旋转一周,收集到的所有反射点坐标的集合形成点云。	判断题	正确						
554	后融合的代表是特斯拉。特斯拉将毫米波雷达、摄像头等传感装置的不同原始数据统一处理,整合成一套环绕全车360°的超级传感器,再通过AI算法来完成整个感知过程。	判断题	错误						
555	相比服务于GPS导航系统的传统地图而言,高精地图最显著的特点是其表征路面特征的精准性。传统地图只需要做到米级精度即可实现GPS导航,但高精地图需要达到厘米级精度才能保证无人车行驶安全。	判断题	正确						
556	高精地图还需要比传统地图有更高的实时性。由于路网每天都有变化,如整修、道路标识线磨损及重漆、交通标示改变等。这些变化需要及时反映在高精地图上以确保无人车行驶安全。实时高精地图有很高的难度,但随着越来越多载有多种传感器的无人车行驶在路网中,一旦有一辆或几辆无人车发现了路网的变化,通过与云端通信,就可以把路网更新信息告诉其他无人车,使其他无人车更加聪明和安全。	判断题	正确						
557	小鹏P7可以实现以下功能:进停车场自动调节车速,获取记忆路线,开启记忆泊车,根据路线自动转弯,路线终点临近车位的自动泊入。	判断题	正确						
558	自动泊车辅助系统主要由信息检测单元、电子控制单元和执行单元等组成。驾驶员仅需操作换挡杆,刹车及油门踏板。自动泊车辅助系统是由平行泊车、垂直泊车和水平泊出三个功能组成。	判断题	错误						
559	秦PLUS DM-i的遥控泊车功能,用手机控制车泊出和泊入车位。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
560	大多数特斯拉电动汽车在方向盘附近没有OBD2 连接器——只有一个以太网连接器。我们通过断开现有连接器，将定制的 OBD2 适配器电缆插入特斯拉的线束，就可以读码了。	判断题	正确						
561	比亚迪在汉车型上正式推出了全新智能驾驶辅助系统DiPilot，共分为两个模块——DiDAS和DiTrainer。DiDAS就是比亚迪的ADAS高级驾驶辅助系统，具备了自动紧急制动辅助系统、前向碰撞预警系统、自适应巡航、单车道集成式巡航、交通拥堵辅助、车道偏离预警系统、车道保持系统、盲区检测、自动泊车、全景影像、遥控驾驶等功能，即L2级自动驾驶。	判断题	正确						
562	唐DM-i车型ADAS智能辅助系统采用了7个摄像头，9个雷达，目前可以实现六个功能。	判断题	正确						
563	蔚来adas控制器故障排除方法如下：1、报警器的线路故障。报警器主机线路如果出现了故障，就会导致报警器一直响，这种情况下需要把车开到维修店，由专业人员进行维修处理，自己不要私自去搭接线路，因为报警器上线路复杂，如果处理不好，可能会烧毁车内的元器件。2、报警器敏感度过高。就会导致报警器只要感受到一点震动就会一直响，这种情况车主可以把报警器的敏感度调低一点，就可以避免报警器一直响，但是注意不要调的太低，否则报警器就失去了防盗功能。3、发动机盖子支起过高。汽车哪怕没有明显振动，报警器可能也会响起来。这种情况车主可以找到发动机盖子上两个橡胶支柱，旋转几圈把盖子压低，一般就可以解决问题。	判断题	正确						
564	如果正在使用智能辅助驾驶功能，并且它出现辅助驾驶系统退出、或行驶方向错误时这一类问题的时候，一定不要直接与辅助驾驶抢夺方向盘，这样会因为车身出现很大程度的摆动发生不可预测的危险。正确的方法应该是保持镇静，第一步踩刹车，第二步才是转动方向盘，将车辆控制回来。	判断题	错误						
565	小鹏P7打开ACC方法：1、车辆上电启动后，将挡位挂在P档；2、进入中控屏“车辆控制—辅助驾驶”界面，点击打开“自适应巡航系统”按钮；3、前方没有车辆时，车速达到15km/h，即可向下拨动方向盘右侧的拨片到底一次，此时松开拨片即可开启ACC；4、激活ACC功能后，仪表盘上ACC指示灯从灰色变成蓝色。	判断题	正确						
566	比亚迪汉EV ACC无法激活的原因：1、ACC雷达故障。2、未满足前置条件。3、模块配置错误。4、ACC相关线路问题。5、多功能视频控制器问题。	判断题	正确						
567	对比亚迪汉配置“博世IPB制动系统”的车辆，即“智能集成制动系统”。行话中IPB系统，又被称为“舒适制动装置”，融合了ABS防抱控制、ASR牵引控制、VSC车身稳定和自动制动等多项功能。该车装有IPB智能集成制动系统，使ACC的设定方法也有所变化。具体的方法是，在车型手册中查找此汉车属何种车型，如豪华型、商务型、尊贵型或旗舰型等，若确定是豪华型的，再用VDS1000检测仪进行对应车型设定。在VDS进入“汉EV通用，电液制动（博世）”页面中时，“擦除车型配置”后，再置入“HCEA（豪华型）配置字写入”，这样自适应稳速行驶系统的设定即完成，否则比亚迪汉EV仪表盘上显示出“ACC无法激活”ACC功能不可使用。	判断题	正确						
568	比亚迪汉自动紧急制动AEB功能受限的原因：1、前置ACC松动；2、前风挡玻璃多功能视频控制器摄像头部位脏污；3、多功能视频控制器自身故障；4、中距离探测雷达故障；5、线路故障。	判断题	正确						
569	比亚迪汉EV盲区监测系统故障原因：1、盲区监测系统软件模块不是最新版本。2、左后毫米波雷达故障。3、右侧毫米波雷达故障。4、盲区监测系统的相关线束插接件进水故障。5、后保险杠线束内部故障。	判断题	正确						
570	比亚迪汉ev驾驶员监测系统故障的原因有软件故障、网络故障、线路故障、模块故障四个方面。	判断题	正确						
571	比亚迪汉ev驾驶员监测系统摄像头装在主驾驶位遮阳板周围;安装在副驾驶位遮阳板周围;正副驾驶座中间车顶处。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
572	查阅电路图后，比亚迪汉EV旗舰车型左后雷达线束插接件4根线束，右后雷达线束5根线束。左右两侧线束插接件颠倒了会导致后视镜报警灯会出现异常反向的报警现象：左侧来车，右后视镜报警灯闪烁；右侧来车，左后视镜报警灯闪烁。	判断题	正确						
573	比亚迪汉盲区监测系统应用场景包括：盲点监测、并线辅助、后方穿行预警、后碰预警、开门预警五大功能。主要通过雷达传感器对当前交通状况的判断，及时提醒驾驶员谨慎驾驶，注意行车安全。	判断题	正确						
574	问界M5纯电版与小鹏P7i同样能实现免唤醒人机对话、四音区识别等功能。而在具体表现上，鸿蒙座舱的智慧语音助手小艺，由于采用了华为自研的端云协同架构，可实现60s连续对话，并能做到可见即可说和多指令识别等功能，而且在整体的响应速度、识别精准度上，小艺也都要胜过小鹏车机的智能语音表现。	判断题	正确						
575	测试车辆保持当前时刻运动状态条件下，与目标发生碰撞所需的时间叫做预计碰撞时间TTC。	判断题	正确						
576	交通标识识别（TSR）目前的技术还不能确定所有的交通标志，也不能在所有条件下运行。有几种情况限制了TSR系统的性能，包括以下情况：1.大灯脏了或调整不当。2.挡风玻璃肮脏、起雾或堵塞。3.翘曲、扭曲或弯曲的标志。4.轮胎或车轮状况异常，由于重物或修改悬架而导致的车辆倾斜。	判断题	正确						
577	领克01之TSR（交通标志识别）系统标明限速要求的道路标志录入交通标志识别系统后，会以图标形式显示，限制车速还会在车速表速度刻度上标红。	判断题	正确						
578	车道偏离预警（LDW）检测到摄像头被遮挡、系统故障、未标定或相关系统发生故障时，仪表上LDW指示灯变成橙色，同时仪表有相应提示。	判断题	正确						
579	车道偏离预警系统（LDW）是高速工况下驾驶员无意识偏离车道后，对驾驶员进行提醒的辅助报警系统。它通过安装在前挡风玻璃后的智能前视摄像头探测车辆前方车道标线，当车辆越过车道标线时，通过图像、声音或方向盘振动提醒驾驶员。严禁在传感器（内后视镜位置）附近进行挡风玻璃维修，出现裂痕等均会影响摄像头识别效果，必须更换整块前挡风玻璃。	判断题	正确						
580	车载感知解决的是近场的问题，也即解决车的周围或者车前方200米之内的问题，没有办法太早知道5公里之外发生了什么事情的。	判断题	正确						
581	比亚迪汉、阿尔法罗密欧Stelvio之类的车在用One-box，One-box的优势在集成化，可以省掉一个控制器，一个建压单元，一套液压管路，方便整车级别做进一步的功能集成，以更好的配合自动驾驶的开发。	判断题	正确						
582	EHB系统是否集成了ABS/ESP又可分为one-box（EHB集成ABS/ESP）和two-box（EHB与ABS/ESP独立）。One-box集成度高，成本低，能量回收效率更高，但是复杂度更高，需要解耦踏板。One-Box较Two-Box性能上更具优势，但Two-Box目前安全性更有保障。市场比较代表性的two-box产品包括博世的iBooster+ESP方案，one-box产品包括博世的IPB、大陆的MKC1、采埃孚的IBC等。	判断题	正确						
583	线控制动系统（Brake-By-Wire）可以分为液压式线控制动系统（Electro-Hydraulic Brake, EHB）和机械式线控制动系统（Electro-Mechanical Brake, EMB）	判断题	正确						
584	eBooster为实现驾驶员制动助力功能，首先需要正确探测驾驶员的制动意图，安装在eBooster推杆处的踏板行程传感器（Pedal Travel Sensor）监测驾驶员踩下踏板的深度，从而反馈给eBooster的DBR-F(Driver Brake Request-Brake Force)模块进行驾驶员意图判断。	判断题	错误						
585	摩卡DHT-PHEV激光雷达版的FOV视角达到170°，探测距离达到了180m的水平。相比之下，比如单颗激光雷达的理想L9只能达到120°的FOV视角。大的视角可以带来更大的扫描范围，会带来更好的安全性、可靠性，确保对城市复杂路况及环境感知的准确性，比如近距离切入、前向障碍物横穿等场景，尤其是鬼探头。	判断题	正确						
586	激光雷达的安装位置与小鹏G9、P5的激光雷达装载位置类似，摩卡DHT-PHEV的激光雷达也是装在前车灯下方，类似布局没有让激光雷达突出于车外。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
587	车载毫米波雷达可以借助发射的毫米波，以及毫米波在物体上反射后的回波测量物体的距离、角度、速度等信息。但是由于电路板工艺问题或雷达安装问题，雷达设备会存在一定的误差。为了在实际工程场景下使用雷达，必须调整或校准雷达系统。	判断题	错误						
588	雷达靶标参数有，雷达靶标俯仰角度、标靶与雷达距离；雷达标定结果有水平标定角度、垂直标定角度、标定结果。标定失败的原因有两种：一是雷达位置及标靶位置信息未写入，二是存在诊断故障码。	判断题	错误						
589	雷达的标定指令，是通过诊断DID下发给雷达控制器的。诊断DID包括标定状态、毫米波雷达标靶参数、标定进程和结果。标定状态有未标定、标定成功、标定失败3种状态。	判断题	正确						
590	毫米波角反射器的金属板的安装应满足如下条件。 1.金属板中线应与雷达中线一致。 2.金属板前方的空间需要保持空旷无障碍物。 3.金属板支架高度可调，材质为非金属，木制材料最好。	判断题	正确						
591	比亚迪王朝系列和海洋系列的雷达与车辆间的位置与角度关系可能会根据车辆型号改变，需要输入对应的参数。	判断题	正确						
592	自动紧急制动系统（AEB）是指车辆在非自适应巡航的情况下正常行驶，如车辆遇到突发危险情况或与前车及行人距离小于安全距离时主动进行刹车避免或减少追尾等碰撞事故的发生，从而提高行车安全性的一种技术。	判断题	正确						
593	标定比亚迪汉毫米波雷达时应该在解码器输入17500，它代表的是车型参数及雷达安装参数。	判断题	正确						
594	自适应巡航控制系统不但具有自动巡航的全部功能，还可以通过车载雷达等传感器监测汽车前方的道路交通环境。	判断题	正确						
595	雷达利用标定金属板对电磁波的反射来标定，标定场地四周不应有大面积的金属材料。	判断题	正确						
596	温度会影响雷达标定的精度，标定场地温度要求在0~50℃。	判断题	正确						
597	毫米波雷达标定场地需要满足如下条件。1.标定场地需在室内，场地中无其他障碍物，特别是金属障碍物。2.净空尺寸要求：长度≥车长+6m；宽度≥5m；高度≥车高+1m。3.用于设置标定板安装架的地面区域，平整度误差≤1mm（绝对误差）。4.停放车辆的场地地面区域，平整度误差≤5mm（绝对误差）。	判断题	正确						
598	毫米波雷达校准是获取传感器安装相对于整车的三维参数。	判断题	正确						
599	由于安装误差、车辆个体差异等原因，其安装角度会存在误差，为了更好实现ADAS功能，系统需要校正前向毫米波雷达和前视摄像头安装角度误差的准确数值。	判断题	正确						
600	传统圆形方向盘和半幅方向盘在日常行车的时候，差异并不大。像日常变换车道、完成左右转的时候，方向盘在180度以内的旋转，两者的驾驶感受接近。但在低速工况下，半幅方向盘的麻烦就来了。尤其是调头、倒车入库等场景，需要驾驶员反复转动方向盘。这个时候，半幅方向盘就只能用“搓轮”了。	判断题	正确						
601	麋鹿测试模拟了紧急避让动作，车辆需要迅速转向以躲避突然出现的障碍物，可以评估车辆的悬挂系统、悬挂调校、底盘稳定性等。通常操控性能和稳定性出色的汽车能够以70-80km/h的速度成功通过测试。	判断题	错误						
602	先进驾驶辅助系统的英文缩写是ADAS，是利用安装在车辆上的传感。通信、决策及执行等装置，实时监测驾驶员、车辆及其行驶环境，并通过信息和运动控制等方式辅助驾驶员执行驾驶任务或主动避免碰撞危害的各类系统的总称。	判断题	正确						
603	前悬架就一个麦弗逊，一个双叉臂。后悬的主体悬架就是三连杆、四连杆、五连杆。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
604	定钳和浮钳没有本质区别,都是通过液压推动活塞缸夹紧制动盘产生制动力。理想汽车选择了双缸浮动式卡钳,通过系统匹配和性能调校,达成了百公里制动距离 37-38 米。奔驰 GLS 也选择了双缸式浮钳;特斯拉改款車型也逐渐转向浮动式卡钳路线。	判断题	正确						
605	根据控制权分配方式的不同,人机共驾系统可以分为切换型和共享型人机共驾两种模式,在切换型人机共驾系统中,驾驶权被分时赋予驾驶人或机器(常应用在自适应巡航系统和自动驾驶系统),在共享型人机共驾系统中,驾驶权按照一定的权重被同时分配给驾驶人和机器。在共享型人机共驾系统中,驾驶人和机器同时占有车辆的控制权,两者通过操纵机构进行交互和耦合,任何一方均可实现实时地控制车辆。	判断题	错误						
606	分布驱动主要分为轮边电机与轮毂电机三种: a)后轮两个轮边电机。b)后轮两个轮毂电机。c)全轮的轮毂电机。	判断题	正确						
607	两个驱动电机通过减速器分别驱动左右两侧车轮,可通过电子差速控制实现转向行驶,以取代机械差速器。	判断题	正确						
608	轮边电机驱动型式是将驱动电机安放于副车架上,驱动轮从其对应侧输出轴获取驱动力。轮毂电机驱动型式是将电机和减速机构直接放在轮辋中,取消了半轴、万向节、差速器、变速器等传动部件。	判断题	正确						
609	滑板底盘≠非承载式底盘。现阶段,滑板底盘=非承载车身结构+线传转向/制动系统+电池包与底盘一体化。	判断题	正确						
610	区别于传统的非承载式底盘,滑板底盘把转向系统、传动系统、制动系统集成在下车体,且具备自动驾驶能力,直接将车辆变成一个能够独立行驶的“房子”,彻底颠覆现有汽车设计和制造。	判断题	正确						
611	导体中的电流与导体两端的电压成正比,与导体的电阻成反比。	判断题	正确						
612	电力场效应晶体管属于电流型控制元件。	判断题	错误						
613	职业道德可以提高企业的竞争力。	判断题	正确						
614	援救电气事故中受伤人员时,自身的安全是第一位的。	判断题	正确						
615	比亚迪新能源车中,力电连至电源管理都采用绿色电压样线来。	判断题	错误						
616	使用万用表面量高压时,需注意选择正确量程,检测用万用表精度不低于0.5级。	判断题	正确						
617	经过人体的电流到达大约100mA时,被认为是“致命值”。	判断题	错误						
618	更换高压元器件及线束接件对断开接件进行绝密封防护。	判断题	正确						
619	常规情况当人体不慎接触没露电池液时,应立即用大量水冲洗10-15分钟。	判断题	正确						
620	绝缘设备及安全防护设备每次使用前都需检测有无破损,金属刺穿等受损情况。	判断题	正确						
621	新能源车型维修技师可以不具备国家认可的《特种作业操作证(电工)》。	判断题	错误						
622	比亚迪新能源车中,整车红色线束均为高压线。	判断题	错误						
623	带电检修时严禁负带电工作时断高压插接件,否则可能导致人员受到伤害及损伤车辆。	判断题	正确						
624	发现有人触电应立即对触电人进行抢救,如高空作业,抢救时必须注意防止高空望落。	判断题	正确						
625	车辆报漏电故障时,若可以继续行驶,可不用必须到店检修。	判断题	错误						
626	职业道德与企业文化没有关系。	判断题	错误						
627	职业道德不倡导人们的牟利最大化观念。	判断题	错误						
628	把交流电变成直流电的过程称为逆变。	判断题	错误						
629	晶间管可控整流电路是一种逆变电路。	判断题	错误						
630	斩波控制属于直流调压器的控制方法之一。	判断题	错误						
631	GTO晶闸管的门极控制电路包括开通电路、关断电路和反偏电路。	判断题	正确						
632	触发电路输出的脉冲必须具有足够的功率。	判断题	正确						
633	造成逆变失败的原因有交流电源发生缺相或突然消失。	判断题	正确						
634	交流调压电路是维持频率不变,只改变输出电压的幅值的电路。	判断题	正确						
635	25V以上的交流电、60V以上的直流电都具有危险性。	判断题	正确						
636	直流电压比交流电压更危险。	判断题	错误						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
637	MOSFET是半导体场效晶体管的缩写,具有栅极、源极、基极。	判断题	错误						
638	通常锂离子电池以其正极材料的进行命名。	判断题	正确						
639	钴酸锂电池安全性高于磷酸铁锂单体电池。	判断题	错误						
640	电池的参数中容量与能量表述的是同一个量。	判断题	错误						
641	15款秦在外接充电过程中增加了高压预充过程。	判断题	正确						
642	秦车型在充满电后,车载还在喘作响,说明车载内部异常。	判断题	错误						
643	宋DM车型在上OR电后,再连接充电枪,车辆可以继续挂档并行驶。	判断题	错误						
644	当采用比亚交流充电盒充电时,出现电源指示灯不亮问题,请先确认是否为断路保护器断开所致。	判断题	错误						
645	17款秦慢充电口锁止与解锁和整车中控系统同步。	判断题	正确						
646	充电设备交流输入检测需要选择交流量程大于400VAC。	判断题	正确						
647	宋EV直流充电口上,CC1和CC2与PE之间的阻值均为1千欧左右。	判断题	正确						
648	交流电动机的容量越大,频率越高;容量越小,频率越低。	判断题	错误						
649	电动机线圈电感一定时,频率越高,阻抗越小。	判断题	错误						
650	直流发电机的电枢是由原动机拖动旋转,在电枢绕组中产生感应电动势,将机械能转换成电能。	判断题	正确						
651	发电机是将电能转化为机械能的设备。	判断题	错误						
652	在电动车的驱动中,感应电动机驱动分为单电动机型和多电动机型。	判断题	正确						
653	小型高尔夫电动球车,主要装备的电动机是异步电动机。	判断题	错误						
654	异步电动机,也叫三相异步电动机,在新能源汽车里通常采用鼠笼型异步电动机。	判断题	正确						
655	欧姆定律只适用于线性电路。	判断题	正确						
656	在电动汽车上DC/DC属于逆变器。	判断题	错误						
657	在检修车辆DC-DC时,BYDe5DCDC正常输出电压为11-14V之间。	判断题	正确						
658	DC-DC控制器只输出一组低压电,以供车身电气供电和蓄电池充电。	判断题	错误						
659	比亚迪e5的电动空调通过CAN线进行数据传输。	判断题	正确						
660	冷冻机油不参与制冷,过多反而会妨碍热交换器的换热效果。	判断题	正确						
661	制冷系统抽真空终了,应先关闭真空泵电源,然后关闭高、低压手动阀。	判断题	错误						
662	电动式动力转向系统取消了液力泵,而是直接用一个电动机来产生转向力矩。	判断题	正确						
663	比亚迪e5转向系统(齿轮齿条式电动助力转向器总成等)经过拆换后,需重新进行车辆四轮定位,并标定扭矩角信号,同时标定ESP转角信号。	判断题	正确						
664	电动助力转向系统的角传动比越大,转向灵敏度越高。	判断题	错误						
665	车辆的方向盘的自由行程既是不可避免的,又是不可缺少的。	判断题	正确						
666	比亚迪e6先行者的电液转向泵的转速与转向角速度有关,与车辆的车速参数无关。	判断题	错误						
667	比亚迪e5车型采用REPS转向系统,仍然需要添加转向油液。	判断题	错误						
668	电控液压转向系中,为保证高速行驶时转向的灵敏性,所以车速越高助力越大。	判断题	错误						
669	丰田普锐斯电动助力转向系统(EPS)的扭矩传感器采用单传感器的模式运作(输出)。	判断题	错误						
670	车辆报漏电故障时,若可以继续行驶,可不用必须到店检修。	判断题	错误						
671	锂离子电池是常用的电动汽车用动力电池。	判断题	正确						
672	铅酸蓄电池的比能量要比锂电池高很多。	判断题	错误						
673	电池的开路电压取决于电池的结构和尺寸大小。	判断题	错误						
674	电池是一种把化学反应所释放的能量直接转变成交流电能的装置。	判断题	错误						
675	将电源开关置于OFF位置后,高压电容器内的电能返回至HV蓄电池。	判断题	错误						
676	在维修纯电动汽车前大灯时,必须先拔掉维修塞把手,并等约10分后,才能开始维修。	判断题	错误						
677	氢气燃料汽车的传感器有发动机转速加速踏板位置氢气压力等。	判断题	正确						
678	圆形锂电池外形具有固有的抗膨胀特性。	判断题	正确						
679	棱柱形锂电池外形具有固有的抗膨胀特性。	判断题	错误						
680	磷酸铁锂单体电池电压高于三元锂单体电压。	判断题	错误						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
681	在市场经济条件下,克服利益导向是职业道德社会功能的表现。	判断题	错误						
682	职业道德是增强企业凝聚力的手段。	判断题	正确						
683	职业道德对企业起到增强竞争力的作用。	判断题	错误						
684	职业道德具有自愿性的特点。	判断题	错误						
685	丰田普锐斯制动控制系统采用了电动助力转向系统(BPS)联合控制的模式,提高了车身稳定性。	判断题	正确						
686	由于导体本身的电流变化而产生的电磁感应现象,叫自感现象。	判断题	正确						
687	线电压是指火线与零线之间的电压。	判断题	错误						
688	磁通的绝大部分经过铁心形成闭合通路,磁通的闭合路径称为磁路。	判断题	正确						
689	车载充电器一般有两种充电方式,直流充电和交流充电。	判断题	错误						
690	直流输出侧检测量程选择需要大于被测车型动力电池总电压DC档位。	判断题	正确						
691	宋DM车型使用车内放电时,要求整车上ON档或OK档电。	判断题	正确						
692	关于接触器铭牌上所标电压系指主触头能承受的额定电压。	判断题	正确						
693	在车辆上电过程中,配有负极接触器的电池管理系统,其负极接触器比主接触器先吸合。	判断题	正确						
694	检测预充电阻时应将车辆打至OK档,确定上电正常后再进行检测。	判断题	错误						
695	上电过程中一般车辆的预充在5min完成。	判断题	错误						
696	预充电路无法完成预充时应先检查主接触器线圈电源线及控制线。	判断题	错误						
697	唐车型用VDS1000读取绝缘阻值发现车辆行驶中数值在跳动,未报漏电故障这种情况是正常的。	判断题	正确						
698	用绝对真空值表示时是从OKPA至100KPA的数值表示。	判断题	错误						
699	真空压力传感器的电源电压为12V。	判断题	错误						
700	真空压力传感器的信号为数字信号。	判断题	错误						
701	ACC 系统的主动制动控制指的是驾驶员施加的制动控制动作。	判断题	错误						
702	图像处理过程中直接检测图像灰度变化点的处理方法称为微分法。	判断题	正确						
703	激光雷达每旋转一周,收集到的所有反射点坐标的集合形成点云。	判断题	正确						
704	无线局域网不仅能够满足移动和特殊应用领域网络的要求,还能覆盖有线网络难以涉及的范围。	判断题	正确						
705	我们日常使用的用于导航、查询地理信息的地图都属于传统电子地图。	判断题	正确						
706	高精度地图的制作只需要 GPS 便可完成。	判断题	错误						
707	汽车电子控制单元由输入处理电路、微控制器、输出处理电路、通信电路及电源组成。	判断题	正确						
708	汽车电子控制单元的输入信号只有数字信号。	判断题	错误						
709	CAN总线通信协议是目前汽车车载网络系统的主流标准之一。	判断题	正确						
710	车联网的通信方式有两种:V2X 协同通信和蜂窝移动通信。	判断题	正确						
711	智能汽车系统本身数据、车内外信息交互数据及用户状态数据快速增长,使得显示信息的数量快速上升。	判断题	正确						
712	卫星定位系统分为空间段、地面段和用户段。	判断题	正确						
713	卫星定位系统利用三边测量法进行定位。	判断题	正确						
714	目前在全球定位导航系统中渗透率最高的是欧洲“伽利略”卫星导航定位系统。	判断题	错误						
715	目前,在车内需要显示的信息已经远远超过了驾驶本身的信息。娱乐、资讯、社交等信息大量进入了汽车内部。	判断题	正确						
716	智能汽车的显示方式将不再局限于单一的物理设备,而是多位置、多显示形式的整合。	判断题	正确						
717	目前,汽车线控技术主要应用在线控转向系统、线控驱动系统、线控制动系统等。	判断题	正确						
718	车载终端通过蜂窝移动通信和移动互联网连接到车联网服务平台。	判断题	正确						
719	汽车诊断通信协议是车载诊断终端通过诊断总线与网关和 CAN 总线进行通信的协议。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
720	目前自动驾驶领域已进入实际应用的比较成熟的人工智能方法是深度神经网络与3D高精度地图的结合。	判断题	正确						
721	智能网联汽车是指搭载先进的车载传感器、控制器、执行器等装置，并融合现代通信与网络技术，实现车与X（车、路、人、云端等）智能信息交换、共享，具备复杂环境感知、智能决策、协同控制等功能，可实现“安全、高效、舒适、节能”行驶，并最终可实现替代人来操作的新一代汽车。	判断题	正确						
722	目前，GPS 占据着绝大部分的车载导航应用市场，且具备成熟完善的产业链。	判断题	正确						
723	车载终端是指安装在车辆上，执行位置信息处理、移动网络接入、车辆信号采集控制，可与其他车载电子设备通信，提供信息服务中心所需的信息，完成信息服务中心控制指令的功能实体。	判断题	正确						
724	语音交互将成为智能汽车的标配。	判断题	正确						
725	测试车辆保持当前时刻运动状态条件下，与目标发生碰撞所需的时间叫做预计碰撞时间TTC。	判断题	正确						
726	交通标识识别（TSR）可以及时地向驾驶员传递重要的交通信息（例如限速、禁止超车等），并指导驾驶员做出合理的反应，从而减轻了驾驶压力，缓解城市交通压力，有利于道路交通安全。	判断题	正确						
727	按定位分，GPS 定位分为单点定位和相对定位（差分定位）。	判断题	正确						
728	车道偏离预警（LDW）是一种通过报警的方式辅助驾驶员减少汽车因车道偏离而发生交通事故的系统。	判断题	正确						
729	与传统电子地图不同，高精度电子地图的主要服务对象是自动驾驶系统。	判断题	正确						
730	高精度电子地图的信息量与质量直接决定了自动驾驶系统的安全性、可靠性以及效率。	判断题	正确						
731	电子液压式线控制动系统从结构上可分为整体式和分体式。	判断题	正确						
732	广义上认为新能源技术、5G 通讯、人工智能三大技术革命引发汽车产业变革。	判断题	正确						
733	按照技术路线不同，智能汽车可分为自主式和网联式两种。	判断题	正确						
734	传统的汽车安全技术可以有效避免驾驶员失误引发的交通事故。	判断题	错误						
735	谷歌 Waymo正式在美国推出自动驾驶商用服务，标志着全球自动驾驶首次商用化运营。	判断题	正确						
736	2011 年 11 月由博通、恩智浦以及宝马公司发起成立OPEN产业联盟。	判断题	正确						
737	卫星定位系统可以分成空间段和地面段。	判断题	错误						
738	惯性导航系统数据更新频率高，定位误差随时间的累积而减小。	判断题	错误						
739	卡尔曼滤波器主要作用是位置预测和位置更新。	判断题	正确						
740	智能网联汽车是车联网与智能汽车的交集。	判断题	正确						
741	智能网联汽车是指车联网与智能车的有机结合，能实现车与人、车、路、后台等智能信息交换共享，实现安全、舒适、节能、高效行驶，并最终可替代人来操作的新一代汽车。	判断题	正确						
742	自动紧急制动系统（AEB）是指车辆在非自适应巡航的情况下正常行驶，如车辆遇到突发危险情况或与前车及行人距离小于安全距离时主动进行刹车避免或减少追尾等碰撞事故的发生，从而提高行车安全性的一种技术。	判断题	正确						
743	中国汽车工业协会针对智能网联汽车提出五级分类，一级叫 DA 即驾驶资源辅助阶段，第二级叫 PA即部分自动化阶段，第三级叫 CA 即有条件自动化阶段，第四阶段叫 HA 即高度自动化阶段，最后阶段叫 FA 即完全的自动化阶段。	判断题	正确						
744	自适应巡航控制系统不但具有自动巡航的全部功能，还可以通过车载雷达等传感器监测汽车前方的道路交通环境。	判断题	正确						
745	智能网联汽车集中运用了计算机、现代传感、信息融合、模式识别、通信网络及自动控制等技术。	判断题	正确						
746	智能汽车智能决策规划模块以任务层次分解，可以分为三个模块化结构：宏观路径规划中央行驶行为决策和微观轨迹规划。	判断题	正确						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
747	常用的定位技术一般有三类:自主定位、星基定位和陆基定位。对于车辆导航系统来说,通常采用前两类定位技术,其中自主定位技术的代表是推算定位(DR)技术,而GPS技术则属于星基定位技术。	判断题	正确						
748	智能汽车的位置服务系统,除了要能提供准确的车辆定位功能外,还要让汽车能与另外的汽车实现自动位置互通,从而实现约定目标的行驶目的。	判断题	正确						
749	以自动驾驶域控制器为例,其承担了自动驾驶所需要的数据处理运算力,包括毫米波雷达、摄像头、激光雷达、组合导航等设备的数据处理,也承担了自动驾驶算法的运算。	判断题	正确						
750	在复杂的路况环境下,单一传感器都有其局限性,仅仅安装单一传感器难以提供路况环境的全面描述,因此设计智能车辆必须配置多种传感器。	判断题	正确						
751	汽车维修从业人员的职业道德规范包括热爱本职,忠于职守;钻研业务,提高技能;遵章守纪,严于律己;文明礼貌,优质服务内容。	判断题	正确						
752	道德和职业道德的关系是道德是职业道德的基础;职业道德是道德在职业活动中的具体表现;道德遍及一切有人群的地方,是共性;职业道德仅限于职业领域之中,是个性。	判断题	正确						
753	在BYDe5的网络控制系统中,组合开关的网络速率和主控制器部件的传输速率是一样的。	判断题	错误						
754	CAN网络的常见故障现象包括仪表盘上ABS/ESP/SRS等故障灯非正常点亮。	判断题	正确						
755	FlexRay网终既有高速又支持无源总线拓扑结构。	判断题	正确						
756	发动机控制单元的CAN总线断路,最有可能引起发动机怠速不稳故障。	判断题	错误						
757	若某处的CAN数据线断路,正确的处理方法是更换10Cm在右的数据线并焊接包扎好。	判断题	正确						
758	BYDe5舒适网络的传输速率是125kbps。	判断题	正确						
759	U0112为网络通讯故障代码。	判断题	正确						
760	在BYDe5汽车控制系统中,P档电机控制器组成属于2个网络控制。	判断题	错误						
761	BYDe6 CAN-H和CAN-L线的颜色分别是R和B。	判断题	错误						
762	BYDe6 CAN-H线的标准电压范围是2.5V-3.5V。	判断题	正确						
763	若信息显示系统无法显示导航单元的信息,最有可能是LIN网络故障。	判断题	错误						
764	FlexRay总数据速率可达到20Mbit/s。	判断题	正确						
765	CAN bus网络电阻两个端模块各有一个120欧姆电阻。	判断题	正确						
766	CAN网络的最高通讯速度是1MPS。	判断题	正确						
767	若信息显示系统无法显示导航单元的信息,最有可能是MOsT网络故障。	判断题	正确						
768	byteflight的传输速率为10Mbps,采用塑料光纤作为传输介质。	判断题	正确						
769	MOsT与D2B均属于光纤通讯网络。	判断题	正确						
770	在设备检修、调试过程中最常用的仪表是解码仪。	判断题	错误						
771	摇表使用检查过程中要增加接触电阻。	判断题	错误						
772	电池管理系统管理的参数中SOH表示健康状态。	判断题	正确						
773	电池管理系统按功能分类,功能最优的是分流器。	判断题	错误						
774	电池管理系统按技术分类,可分为模拟系统和数字系统。	判断题	错误						
775	电池管理系统按拓扑结构,安全性最优的是集中式。	判断题	错误						
776	电池管理系统按拓扑结构类型中,装配开销最便宜的是分布式。	判断题	正确						
777	电池管理系统按拓扑结构类型中,抗噪能力最差的是分布式。	判断题	正确						
778	高压电池管理系统中使用均衡的目的是使电池模块容量最大化。	判断题	正确						
779	高压电池管理系统对电池的热管理的目的是使电池工作是安全区域内。	判断题	正确						
780	电池管理系统BMS的外部通信方式中一般不采用LIN。	判断题	正确						
781	电池壳体开裂的原因可能是承受上层电池压力过大变形开裂。	判断题	错误						
782	车辆启动时动力电池提供的高压电流首先会传递给车辆高压配电箱电子部件。	判断题	正确						
783	锂离子电池用的电解液是有机溶液。	判断题	正确						
784	一个标准大气压约等于1000Kpa。	判断题	错误						

序号	题干	题目类型	正确答案	选项A	选项B	选项C	选项D	选项E	备注
785	真空泵的绝对压力值介于0-100Kpa之间。	判断题	正确						
786	收到 Keyless ECU钥匙请求信等后,探测天线发送的是雷达探测信号,形成探测区域。	判断题	错误						
787	微动开关主要是起无钥匙开锁和闭锁作用。	判断题	正确						
788	当车辆中控锁处于锁止状态时,智能钥匙系统探测天线探测到电子钥匙在车外,此时按下微动开关,中控锁不动作。	判断题	错误						
789	当中控锁处于解锁状态,智能钥匙系统探测到电子钥匙在车内,此时按下微动开关,微动开关不起作用。	判断题	正确						
790	频接收器接收智能钥匙发送的低频信号,将信号转变为钥匙1D码,和钥匙控制码,传送给 Keyless ECU。	判断题	错误						
791	按下启动按钮时,启动按钮上指示灯颜色从不亮到变为绿色,说明启动按钮处于IG档。	判断题	正确						
792	当启动按钮开关上指示灯变琥珀色并行闪锁时说明电动机故障。	判断题	错误						
793	启动按钮替代了汽车传统点火开关,其按钮工作开启过程是OFF-ACC-ON--ST。	判断题	正确						
794	当使用智能钥匙按下启动按钮了车辆在上电过程中最先运行的是BCM控制模块。	判断题	正确						
795	一个标准大气压等于670mmHg。	判断题	错误						
796	当智能钥匙内蓄电池电量不足时可能出现电子智能钥匙失效的情况。	判断题	正确						
797	在BYDe5的网络控制系统中,组合仪表属于动力网。	判断题	正确						
798	.汽车的多路传输网络中,CAN总线传输方式的特点是并联。	判断题	错误						
799	汽车多路传输CAN数据总线,传输通讯介质不包含炭素纤维。	判断题	正确						
800	智能钥匙系统通过Keyless ECU控制,当其探测到钥匙在探测区域内时,对钥匙进行验证,发送运行信号给相关执完成系统工作。	判断题	正确						